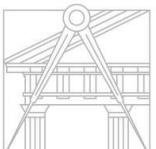


Geometria Descritiva e Conceptual



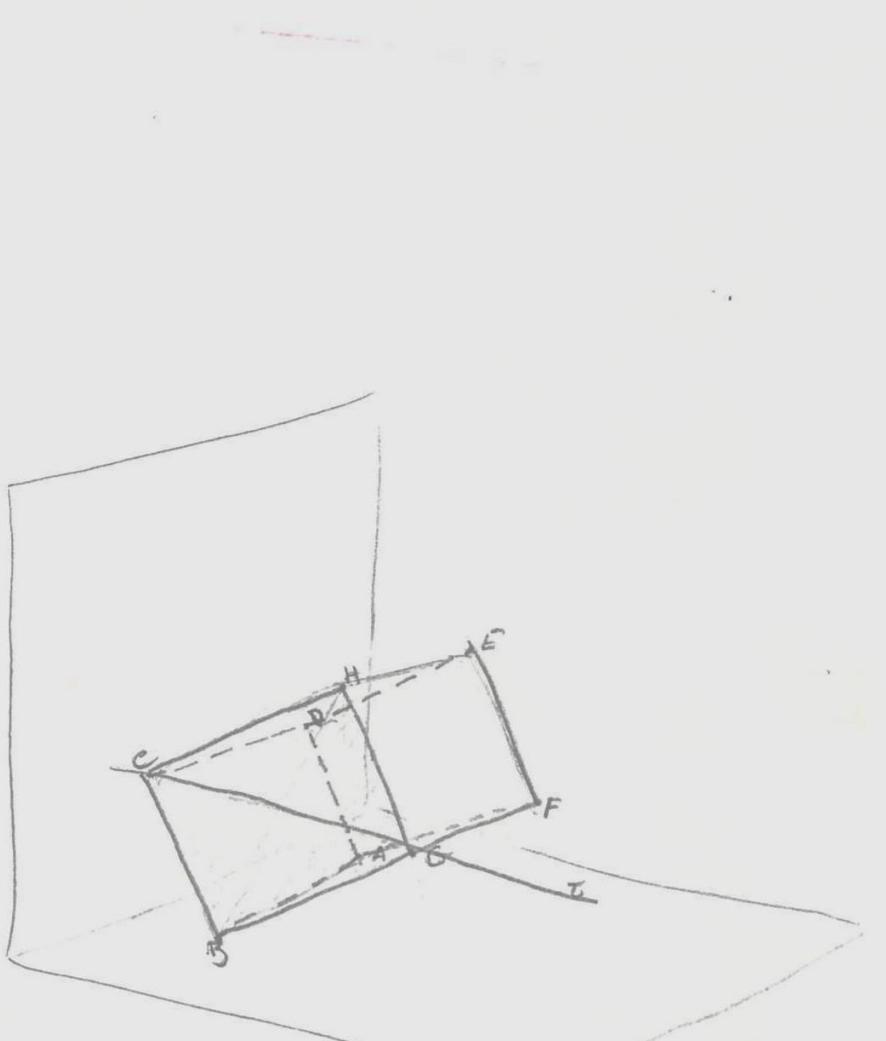
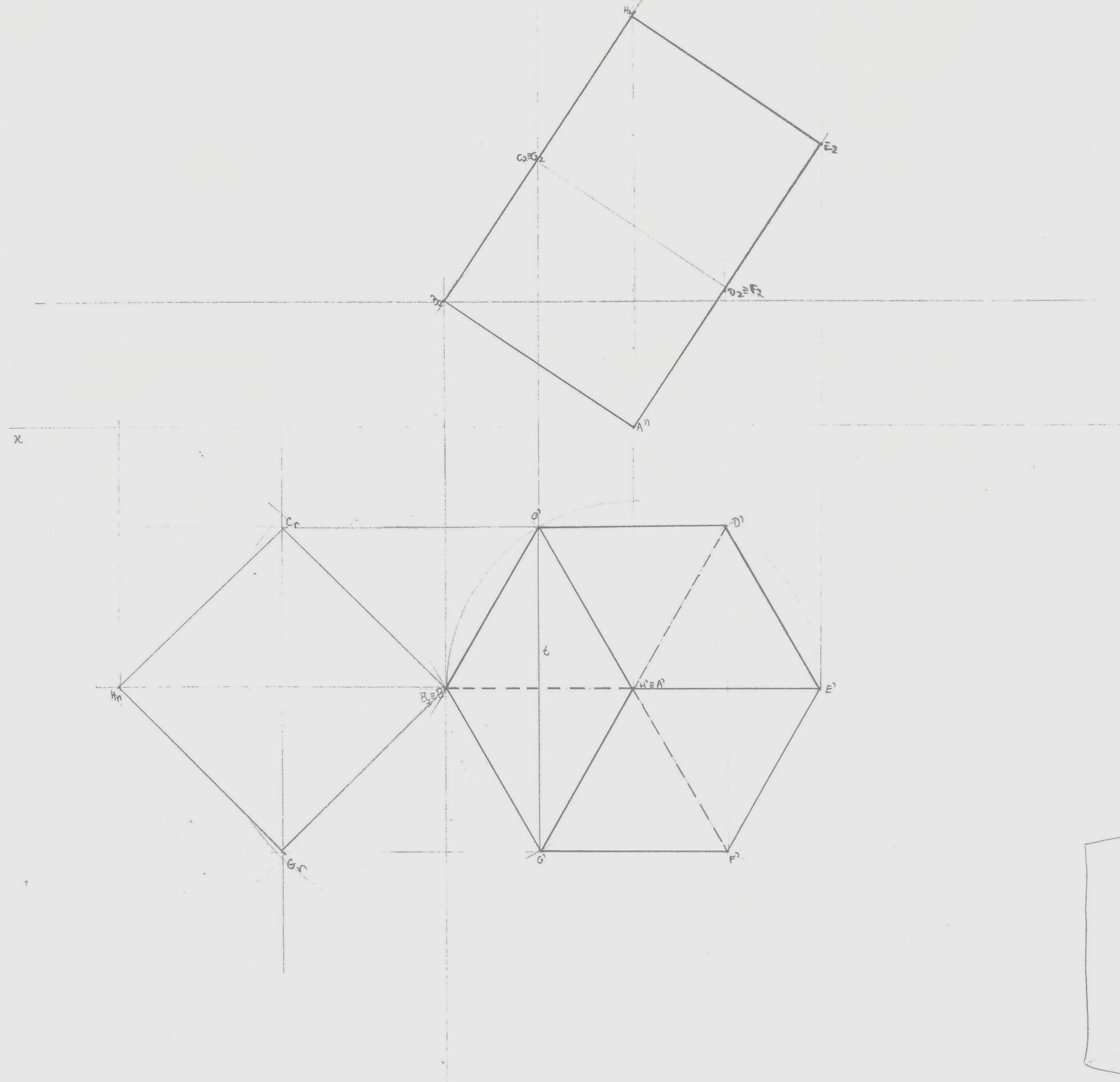
20241390

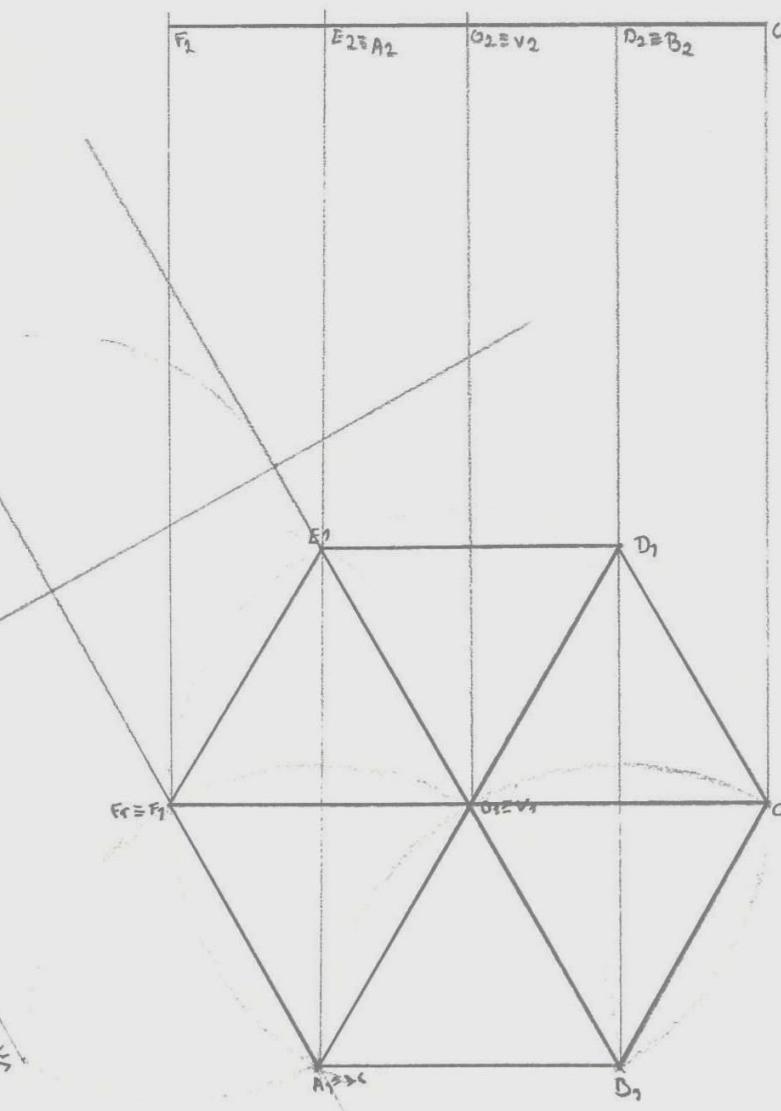
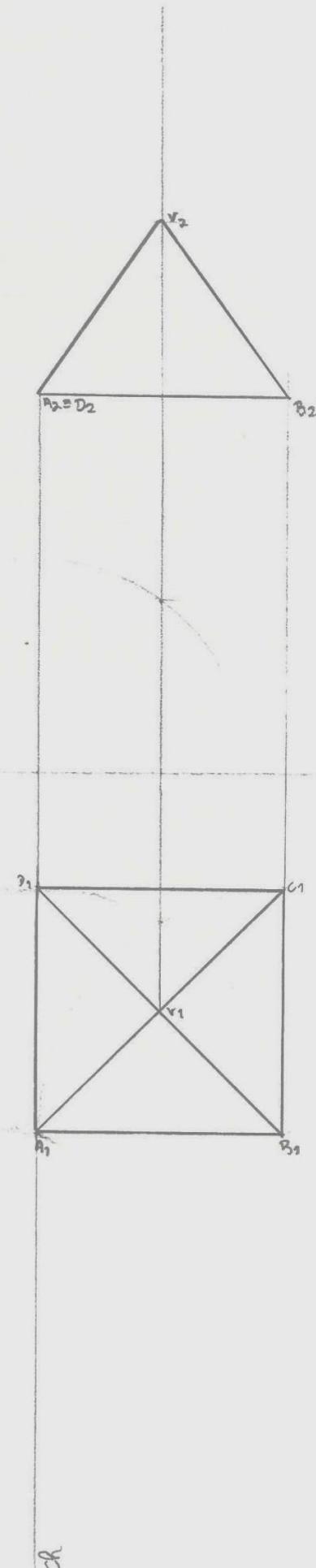
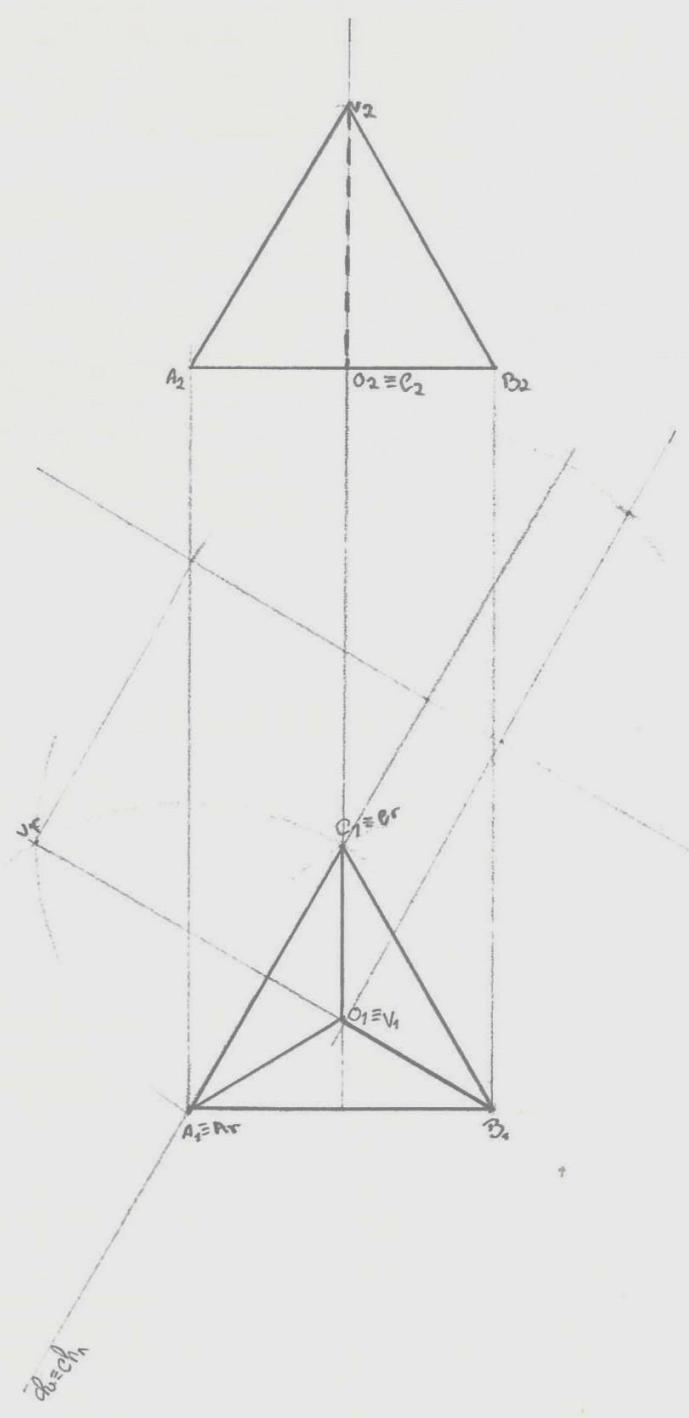
Matilde Riscado



ÍNDICE

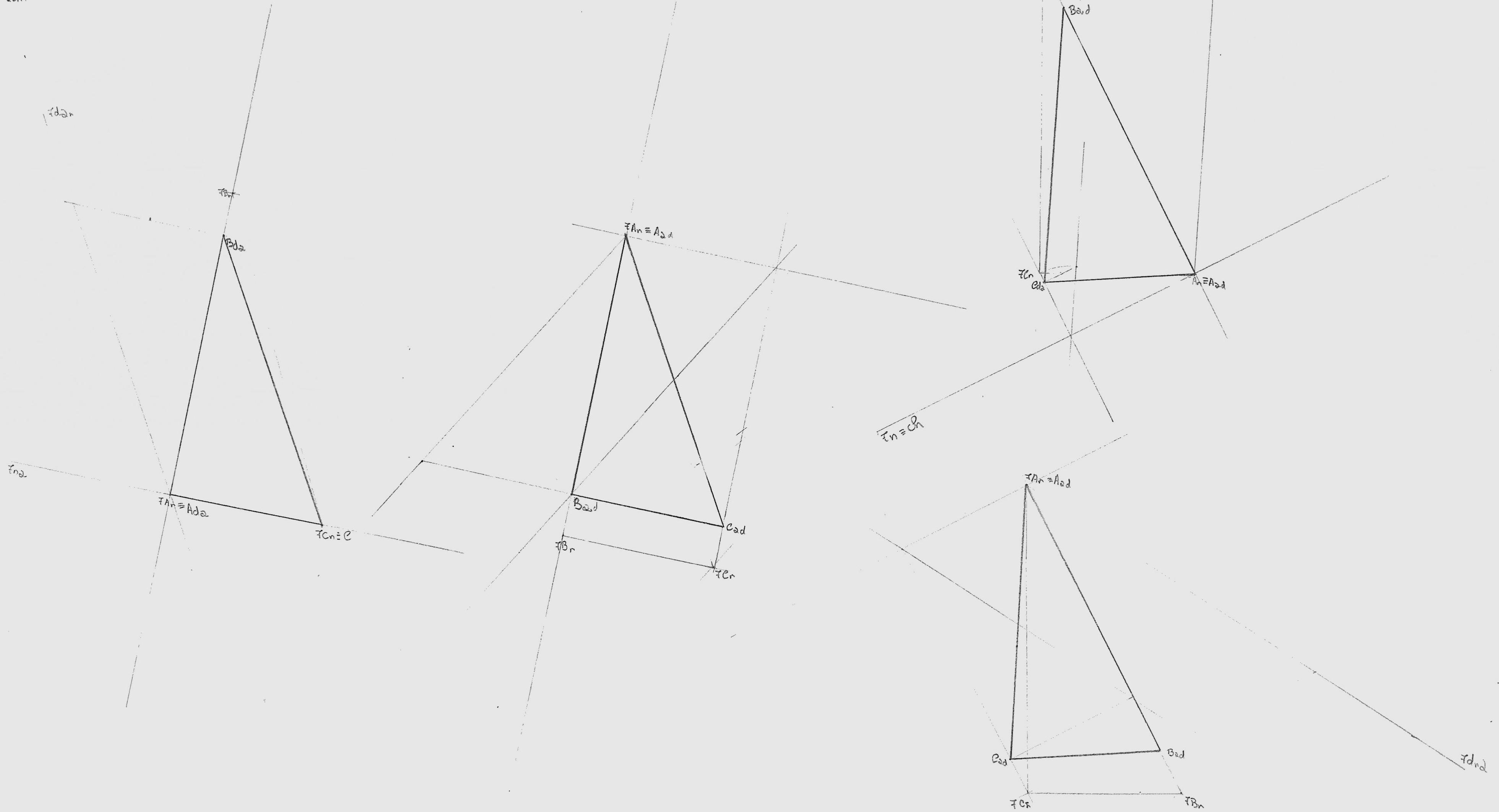
- Representação de sólidos.....	4
- Rebatimentos a partir de retas de maior declive e retas de nível.....	7
- Projeções cotadas.....	11
- Interseções de superfícies.....	13
- Coberturas.....	17
- Coberturas com pontos de diferentes cotas.....	25
- Superfícies topográficas.....	30
- Interseções de superfícies.....	35
- Luz e Sombra.....	38
- Sistemas de Coordenadas.....	40
- Perspetiva	43



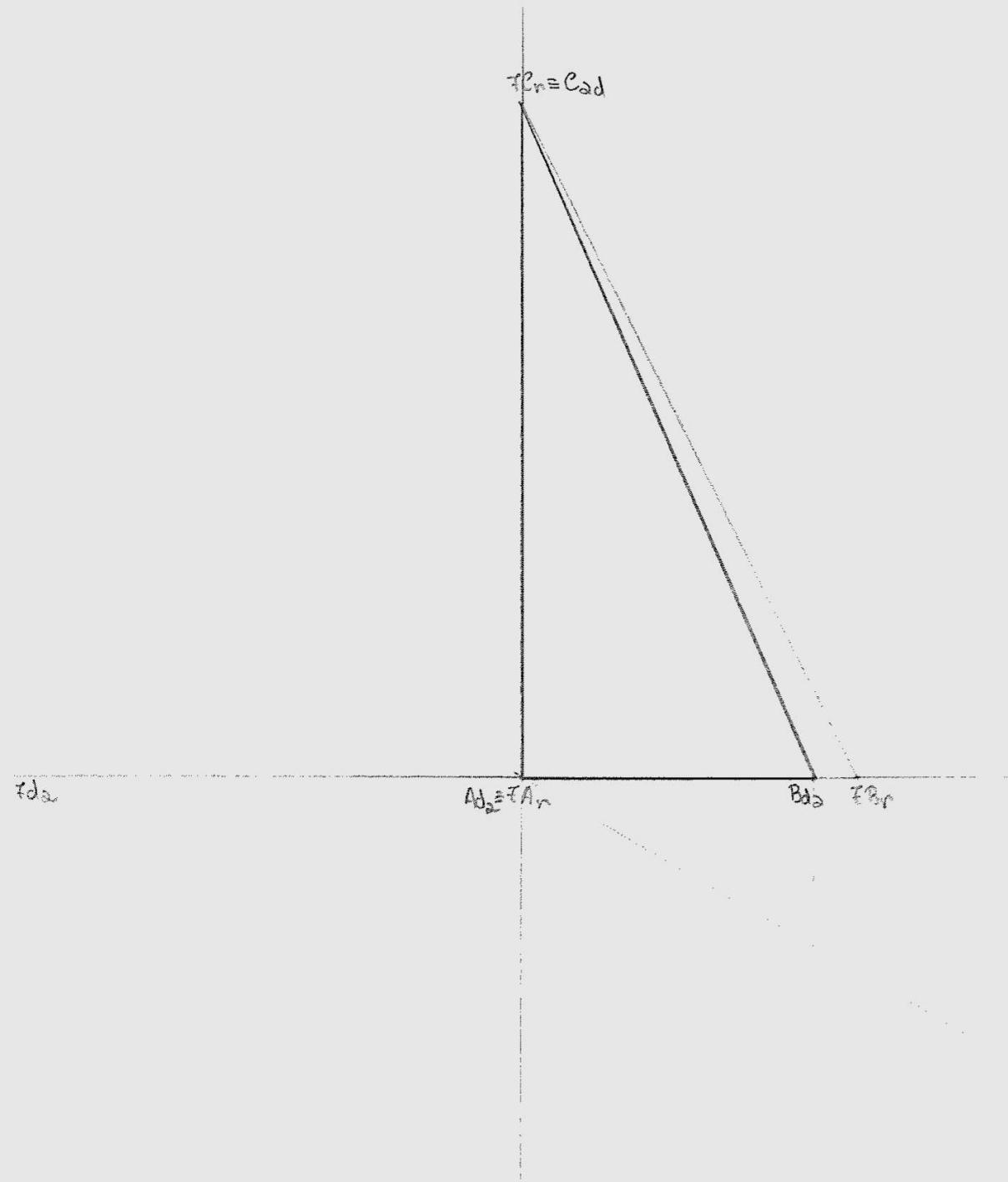
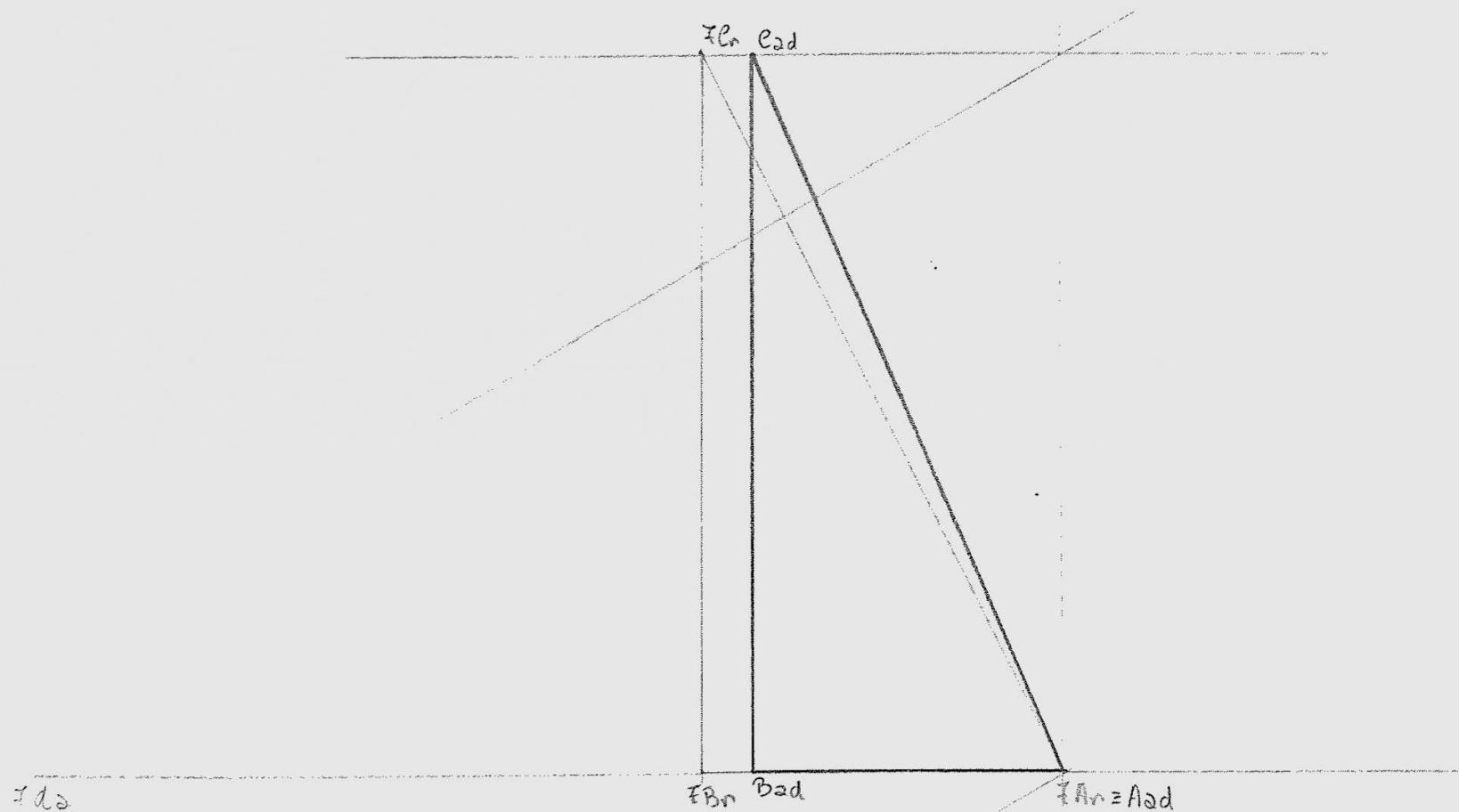


unid. alt

20m

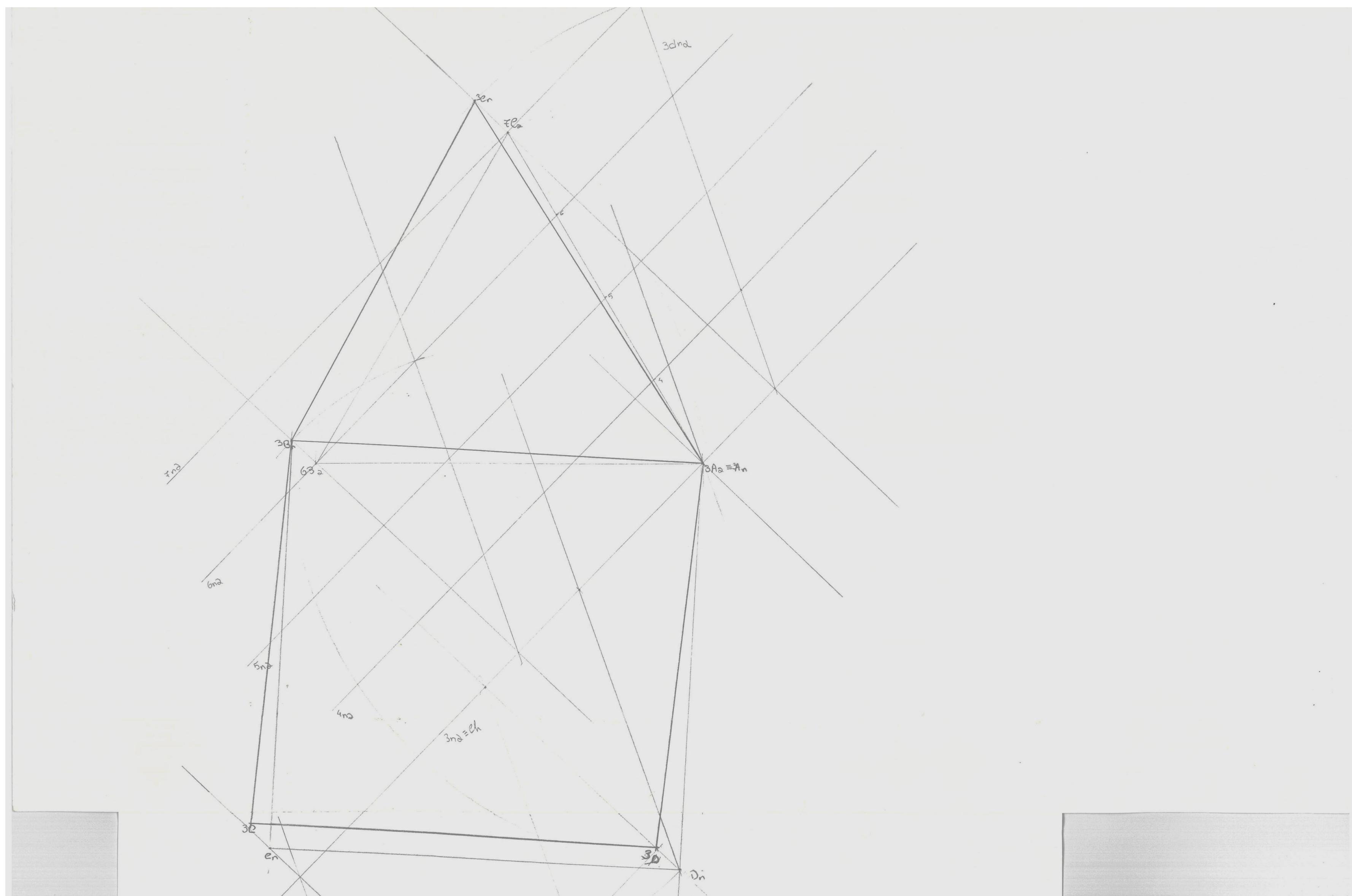


χ^2

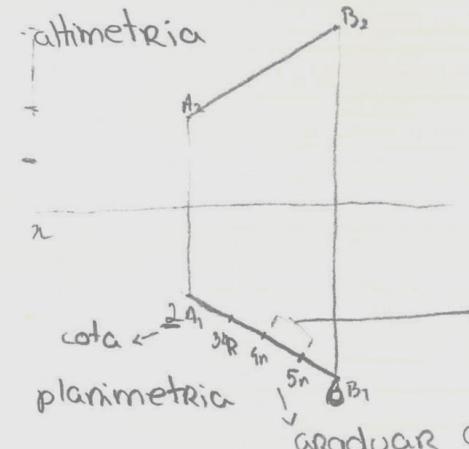


t_{dns}

t_{dr_2}

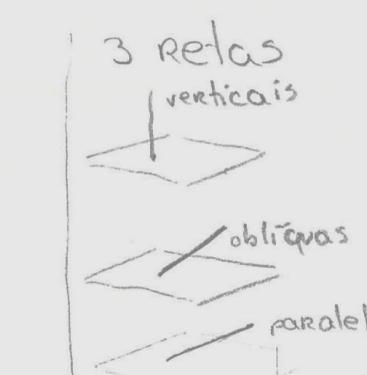
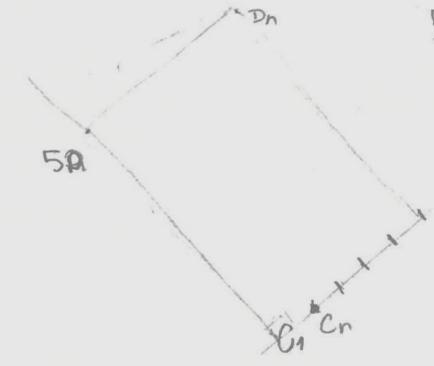


Projeções cotadas

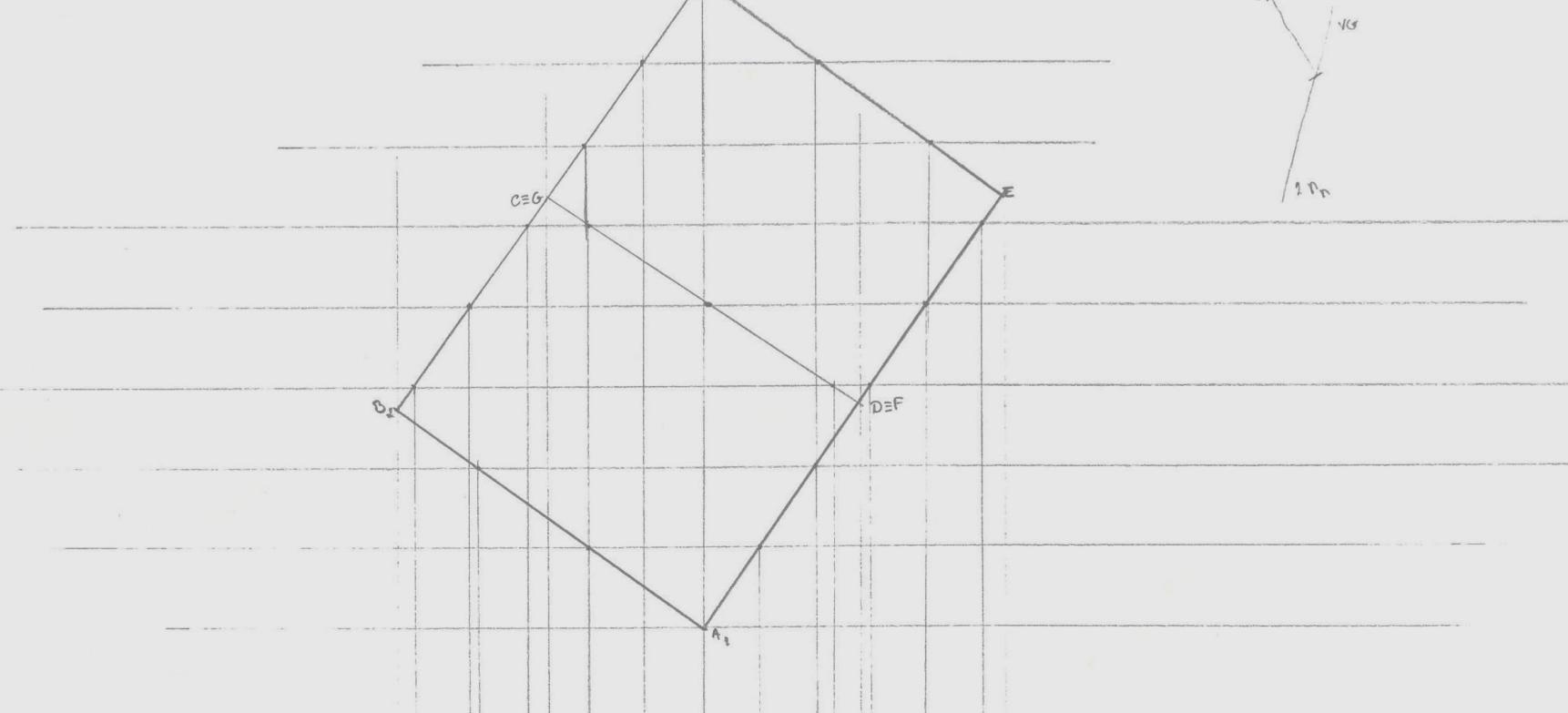
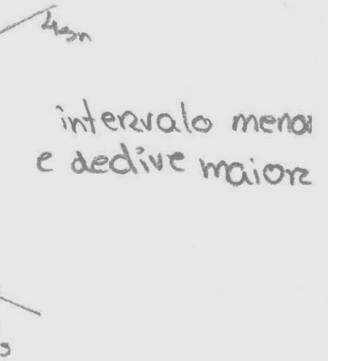
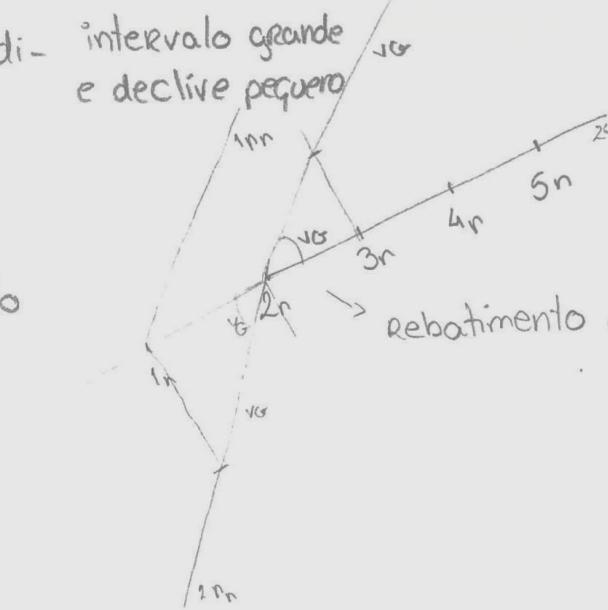


unidade altimétrica

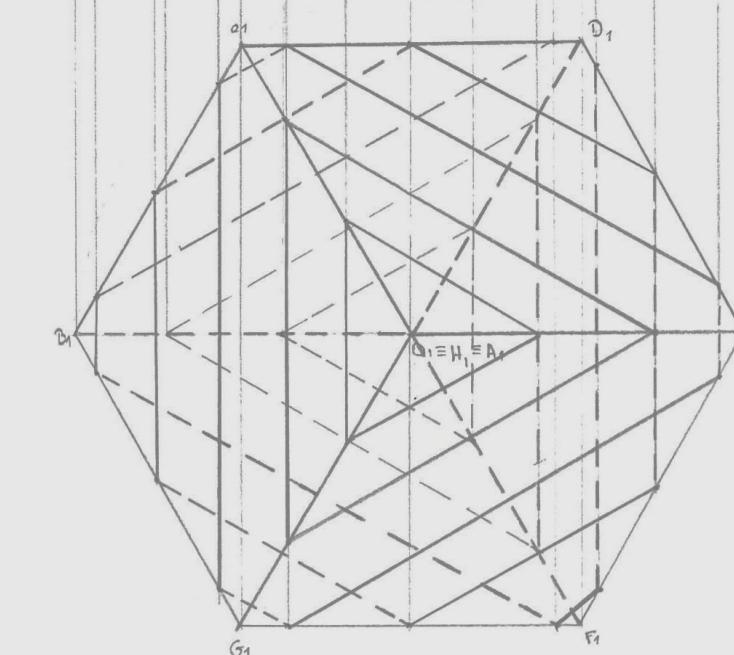
(1 unidade altimétrica = $\frac{1}{10m}$) exemplo de identificação



3 planos
verticais / perpendicular
obliquos
de nível / paralelo

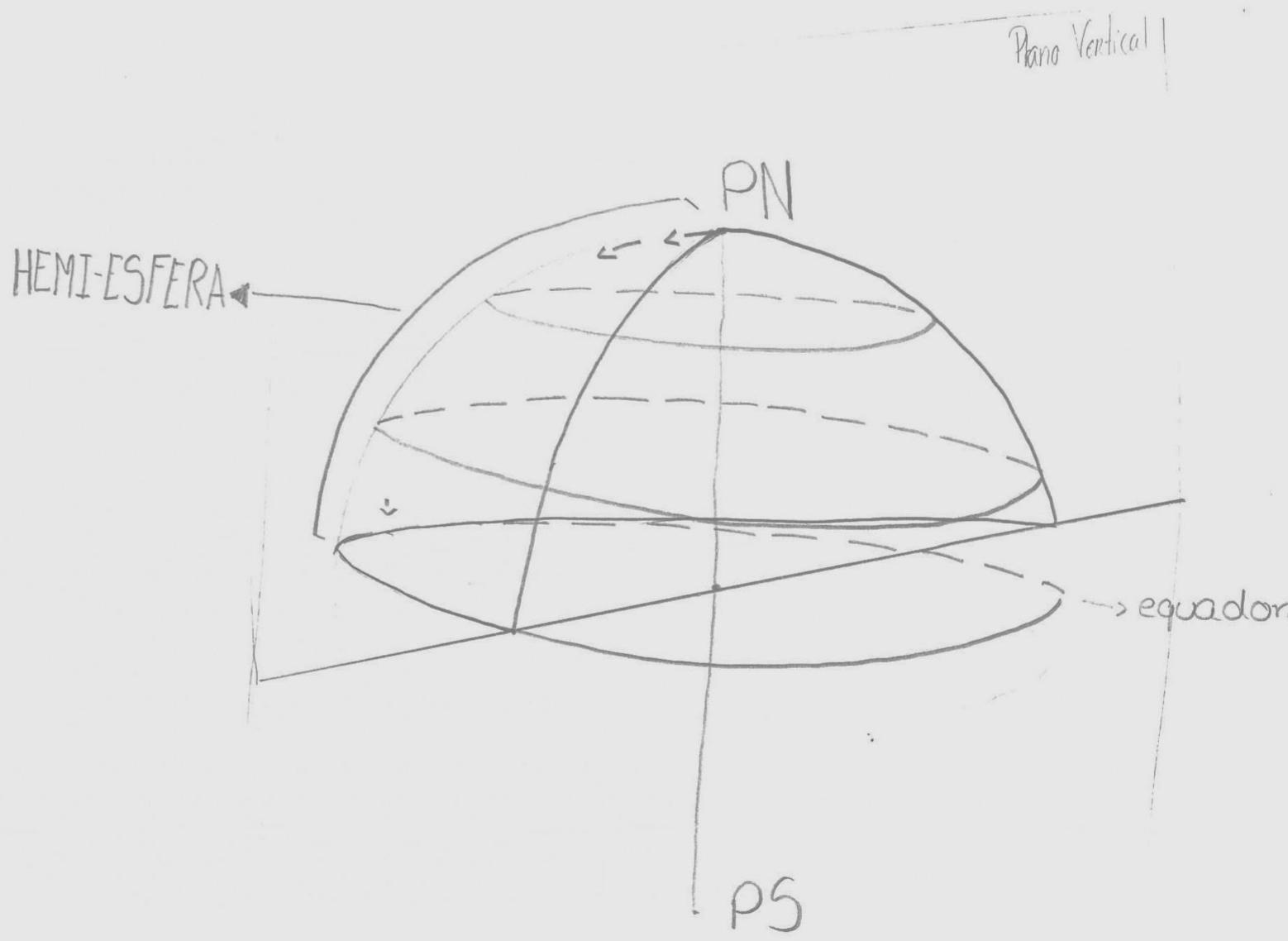


(1 unidade alt. = $\frac{1}{10m}$)

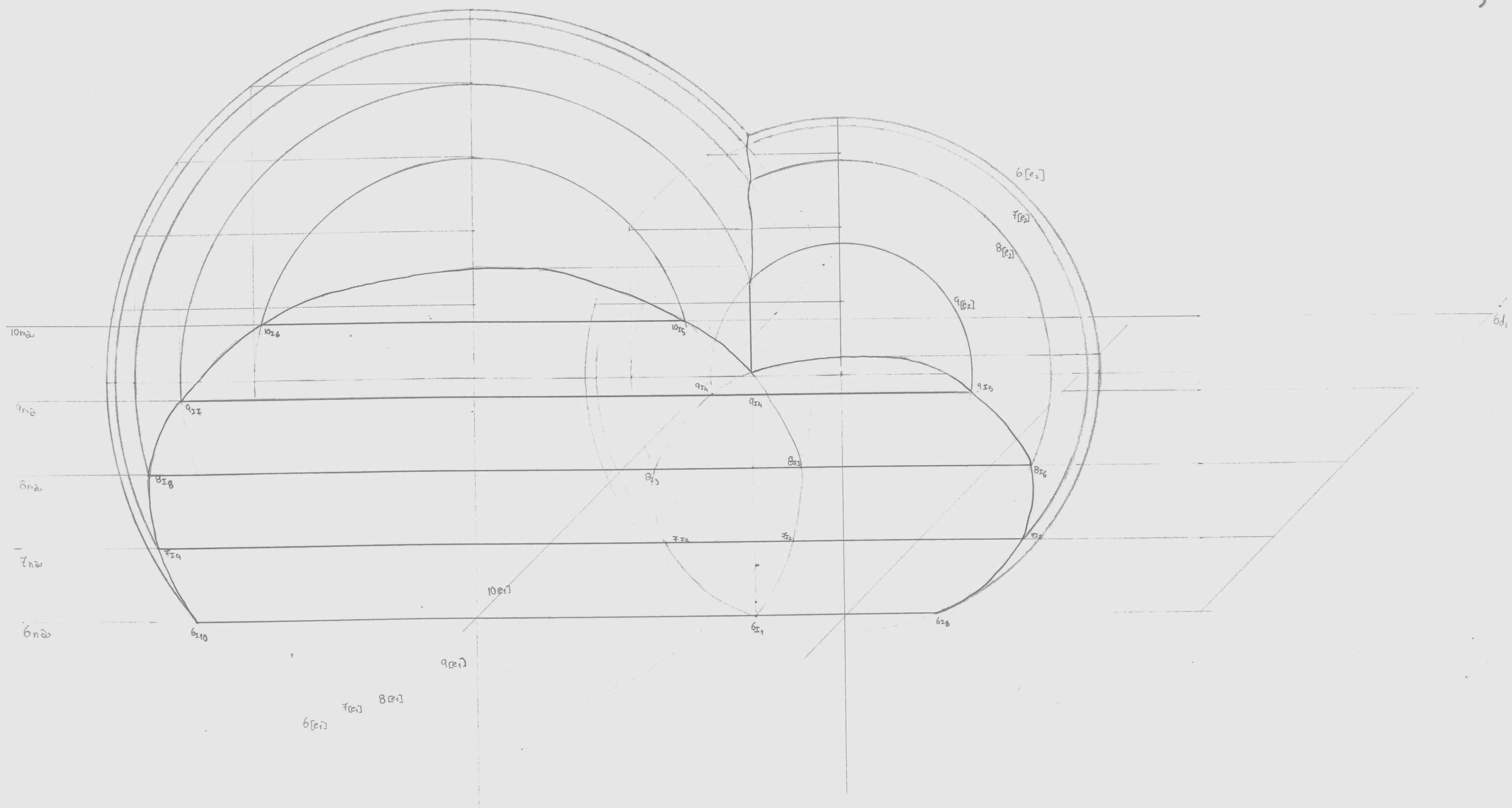


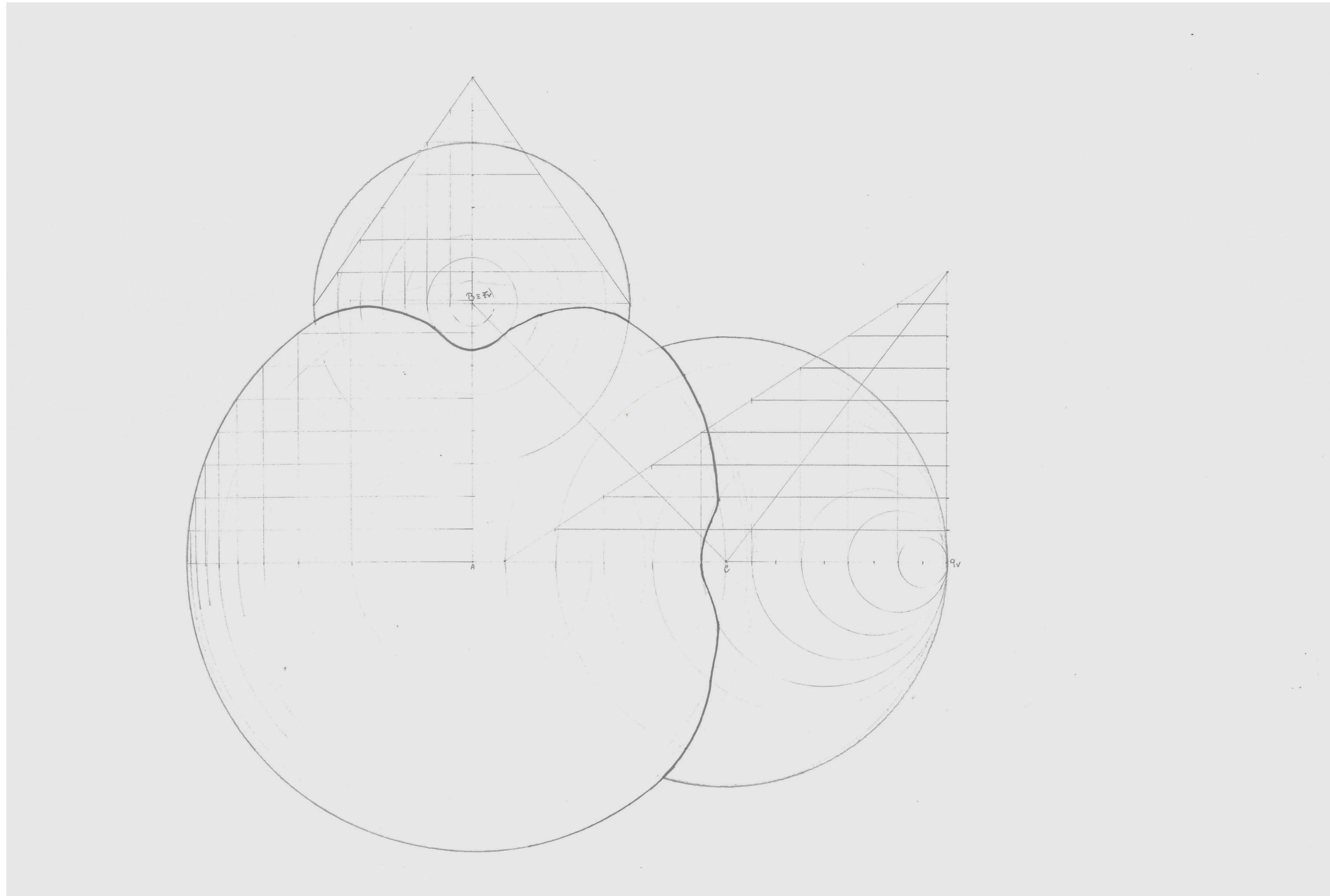
Retas paralelas

- têm o mesmo declive ou sejam têm o mesmo intervalo
- têm as projeções paralelas
- o crescimento das cotas tem de fez o mesmo sentido

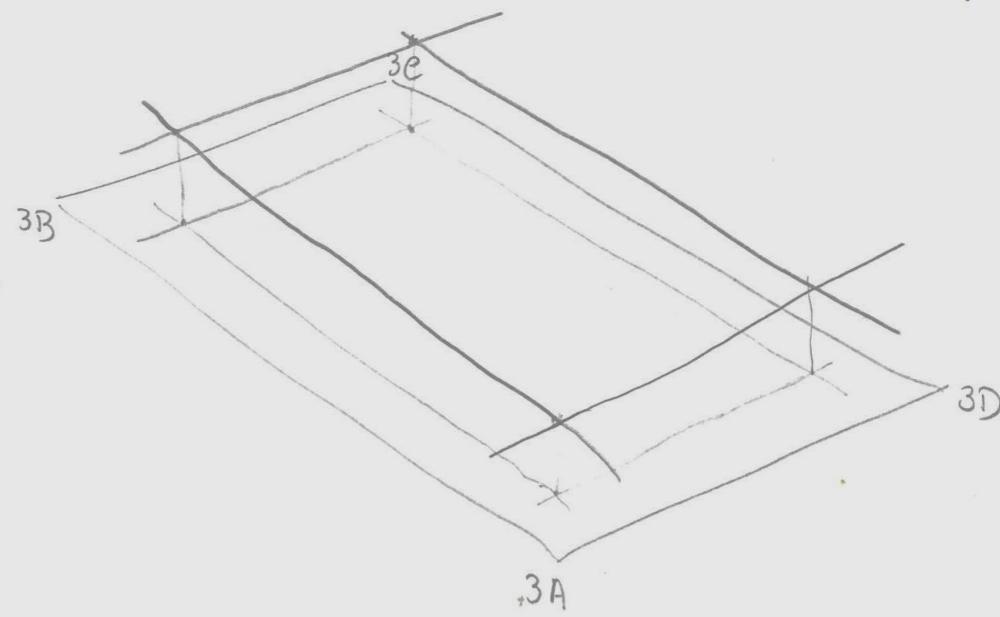
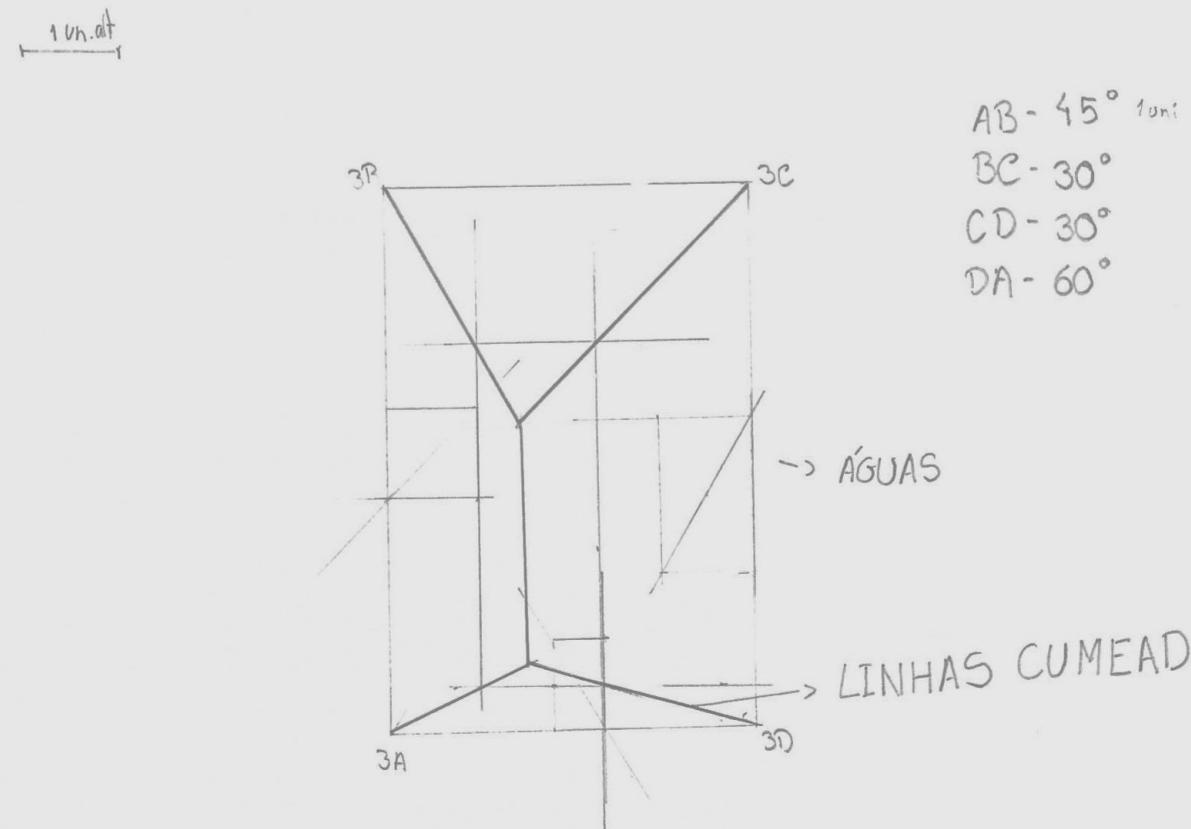


6d₂



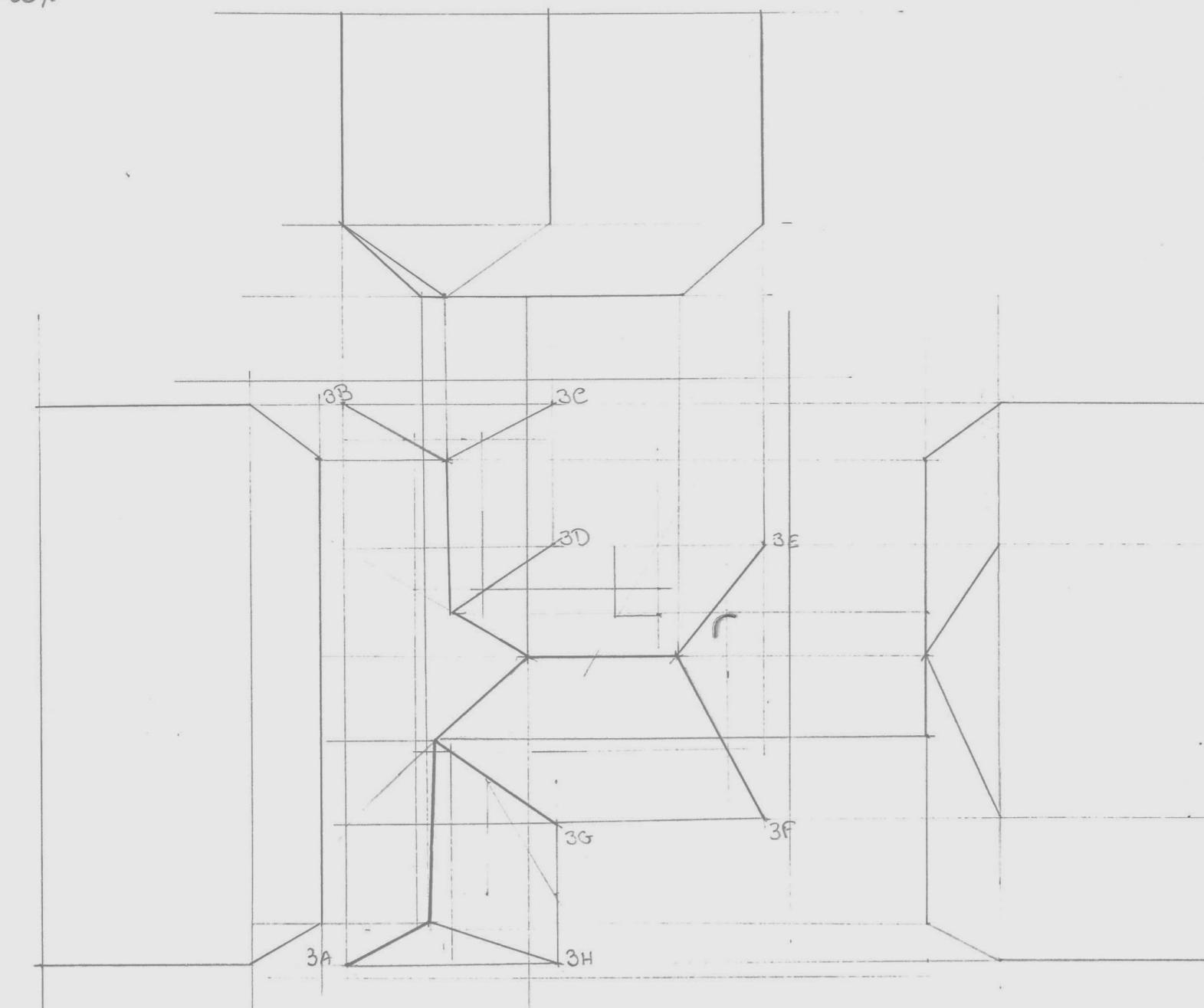
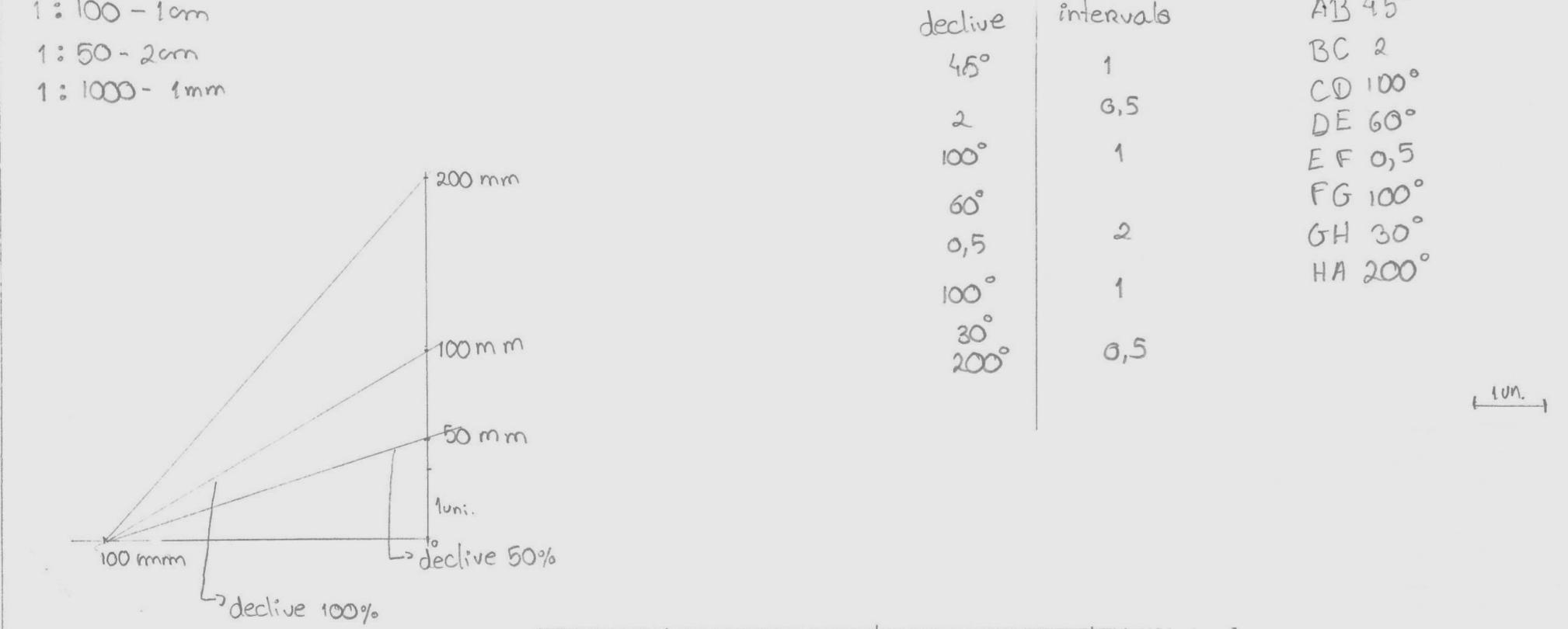


COBERTURA



DECLIVES

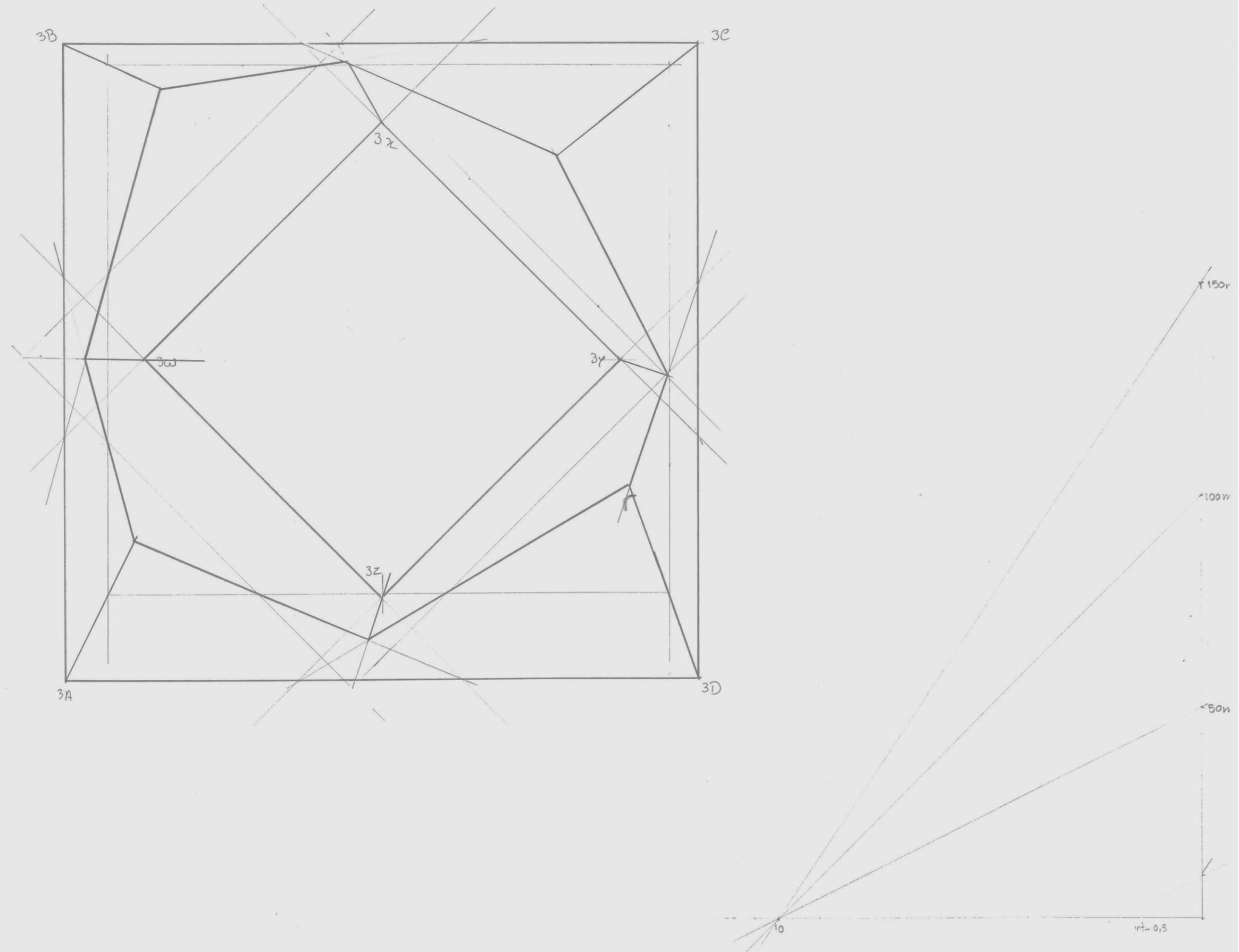
1:100 - 1cm
1:50 - 2cm
1:1000 - 1mm



9-10-2024

1un. = 1m

AB 1 - 1un ✓
BC 2 - 0,5cm ✓
CD 1,5 - 0,7 ✓
DA 0,5 - 2 m
JX 0,5 - 2 cm ✓
XY 2 - 0,5m ✓
YZ 1 - 1un ✓
ZW 0,5 - 2m ✓



Coberturas

1 un. = 1m 1 / 100

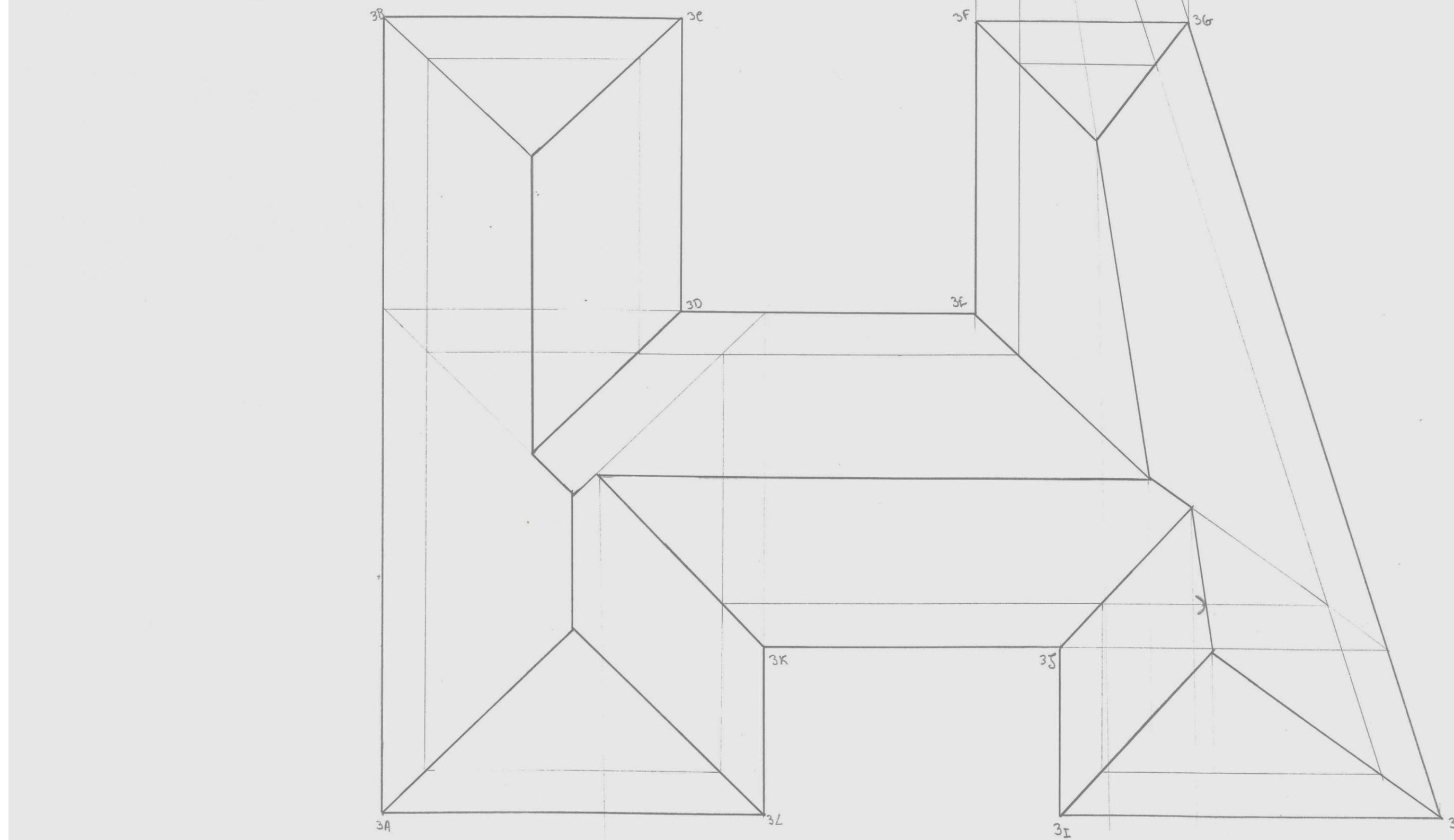
declive = 100%

intervalo de 100% → 1un.

• Interseção Lateral

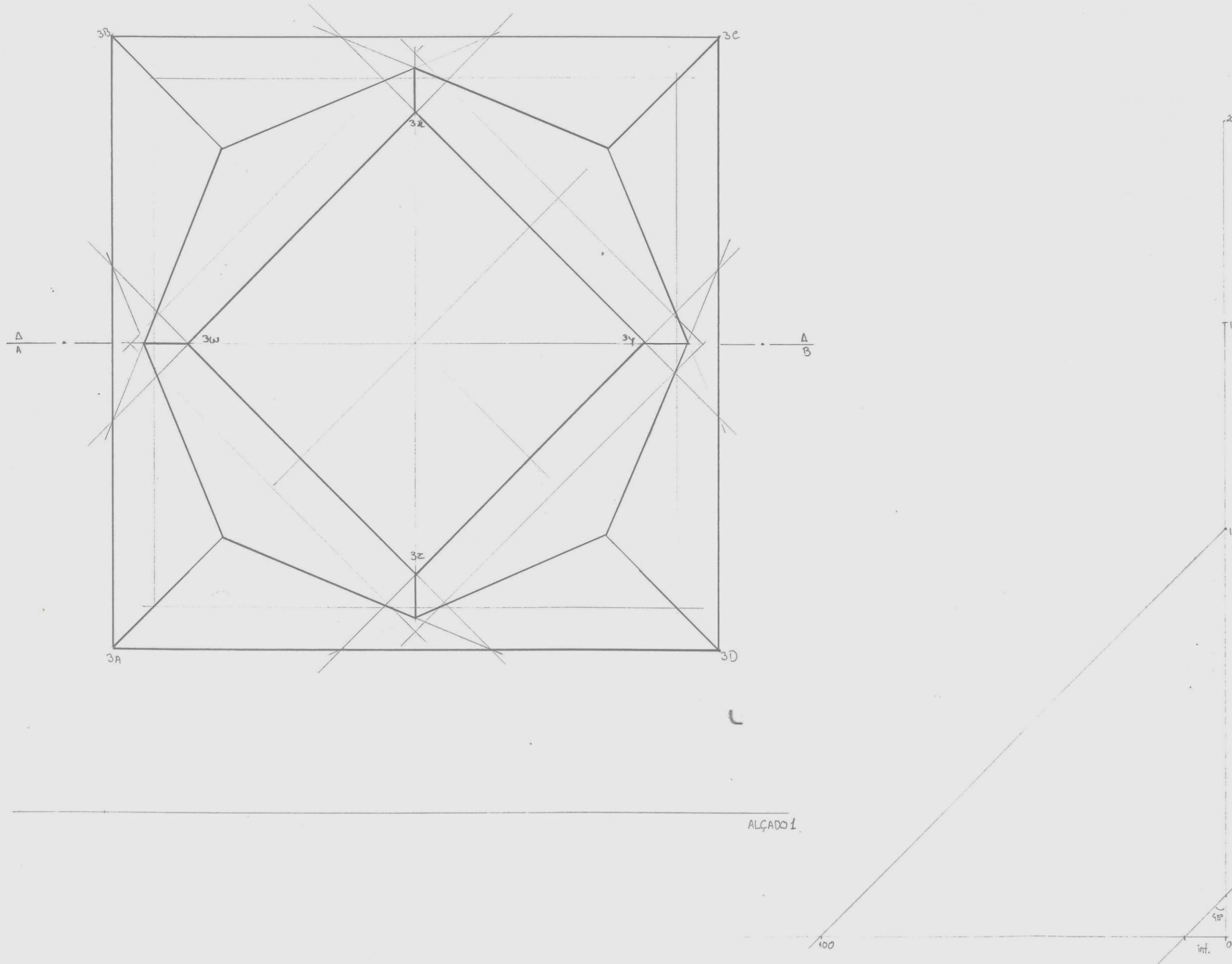
• Fecho

• Interseção Lateral



PLANTA

- $10h_1 = 1m$
- 1/100
- declive 45°
- alçado obliquo 65°



ALÇADO 1

100

45°

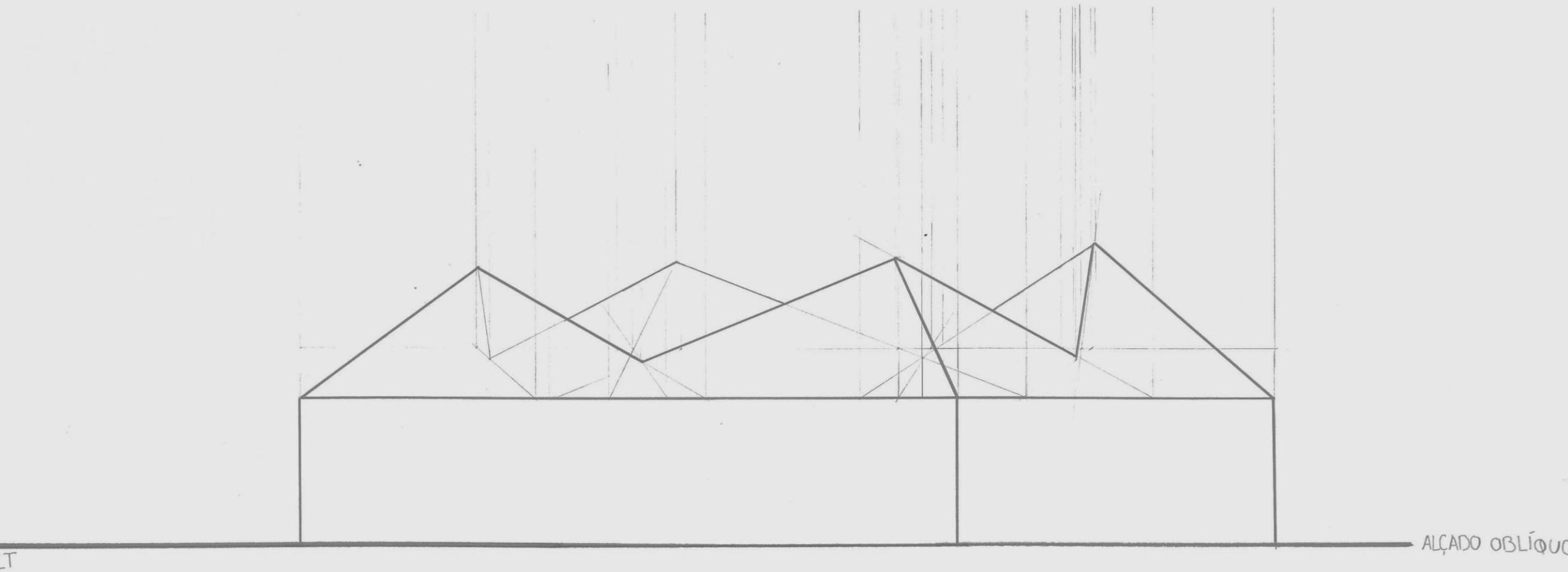
int.

ALÇADO OBLÍQUO

$\frac{10\text{m}}{1}$ = 1m

1 / 100

declive 45°

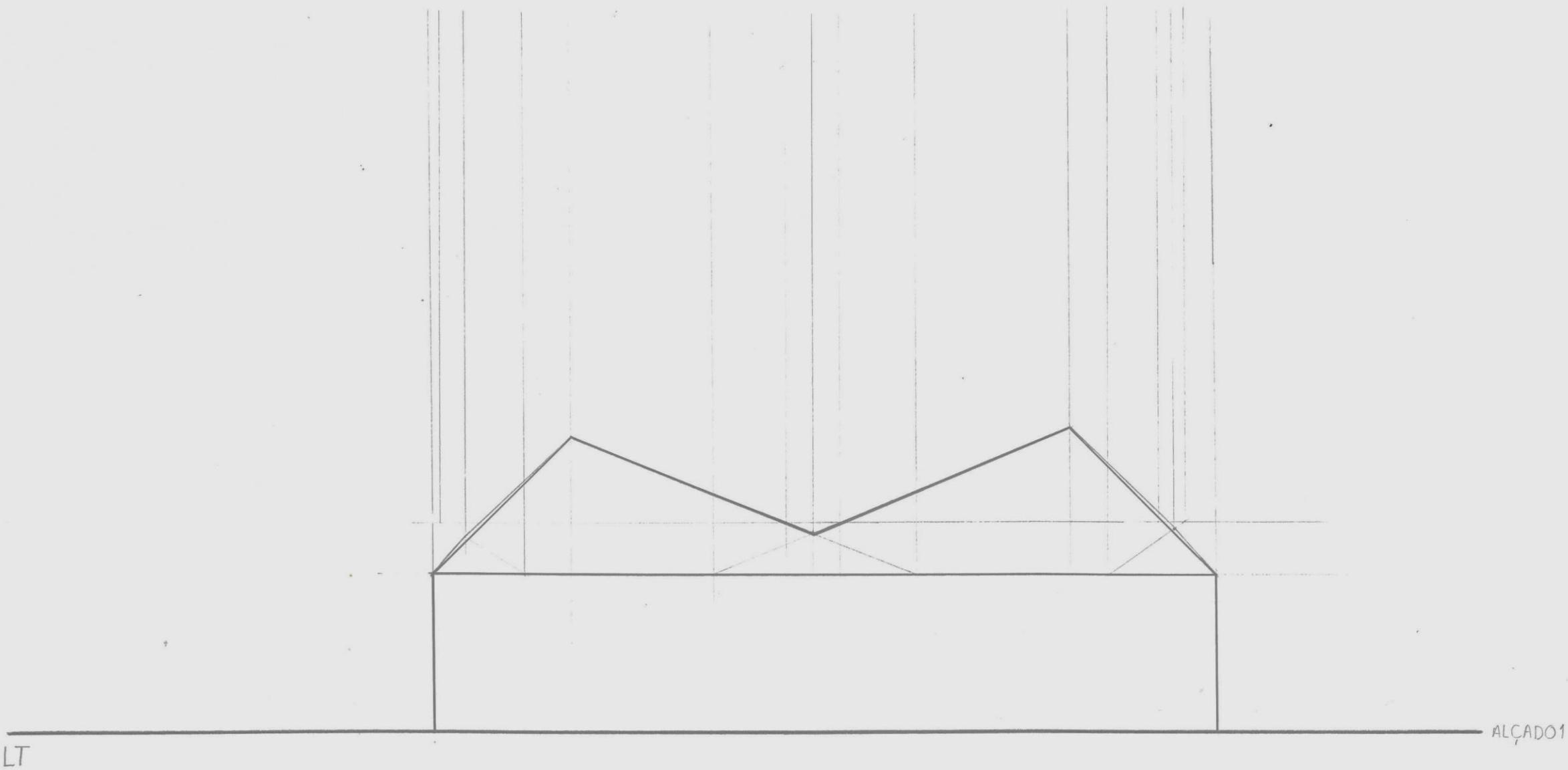


ALCADO SUL

- $\frac{1\text{un.}}{\text{---}} = 1\text{m}$

- 1 / 100

- declive 45°



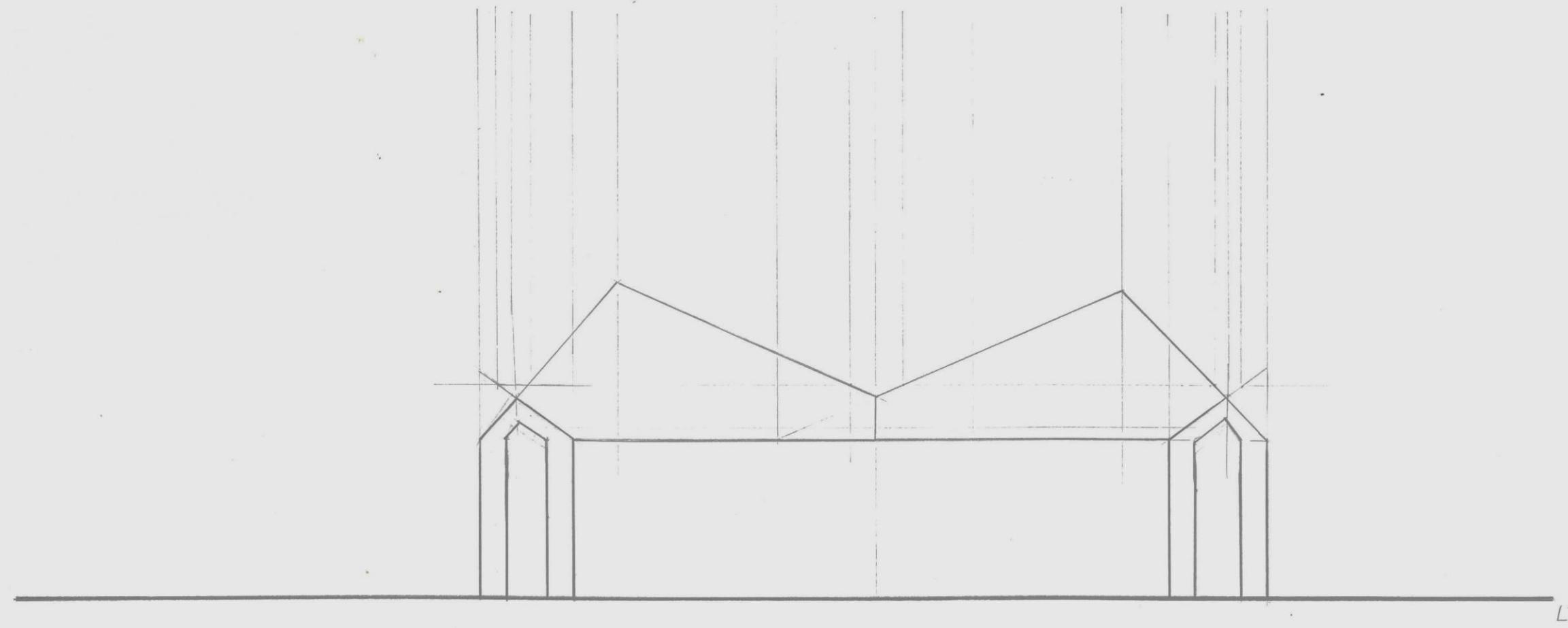
Corte AB

espessura - 5mm

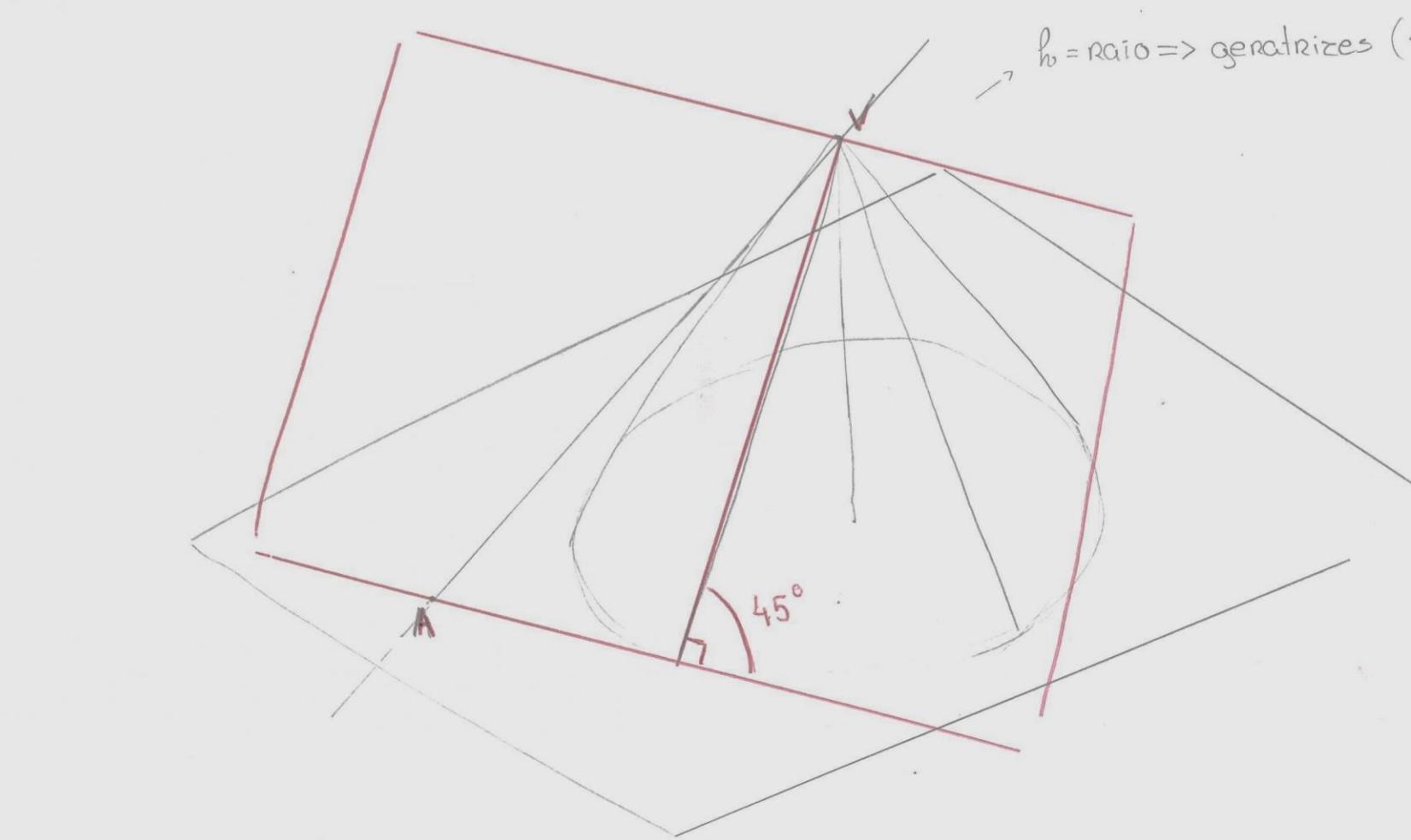
10m. = 1m

1 / 100

declive 45°

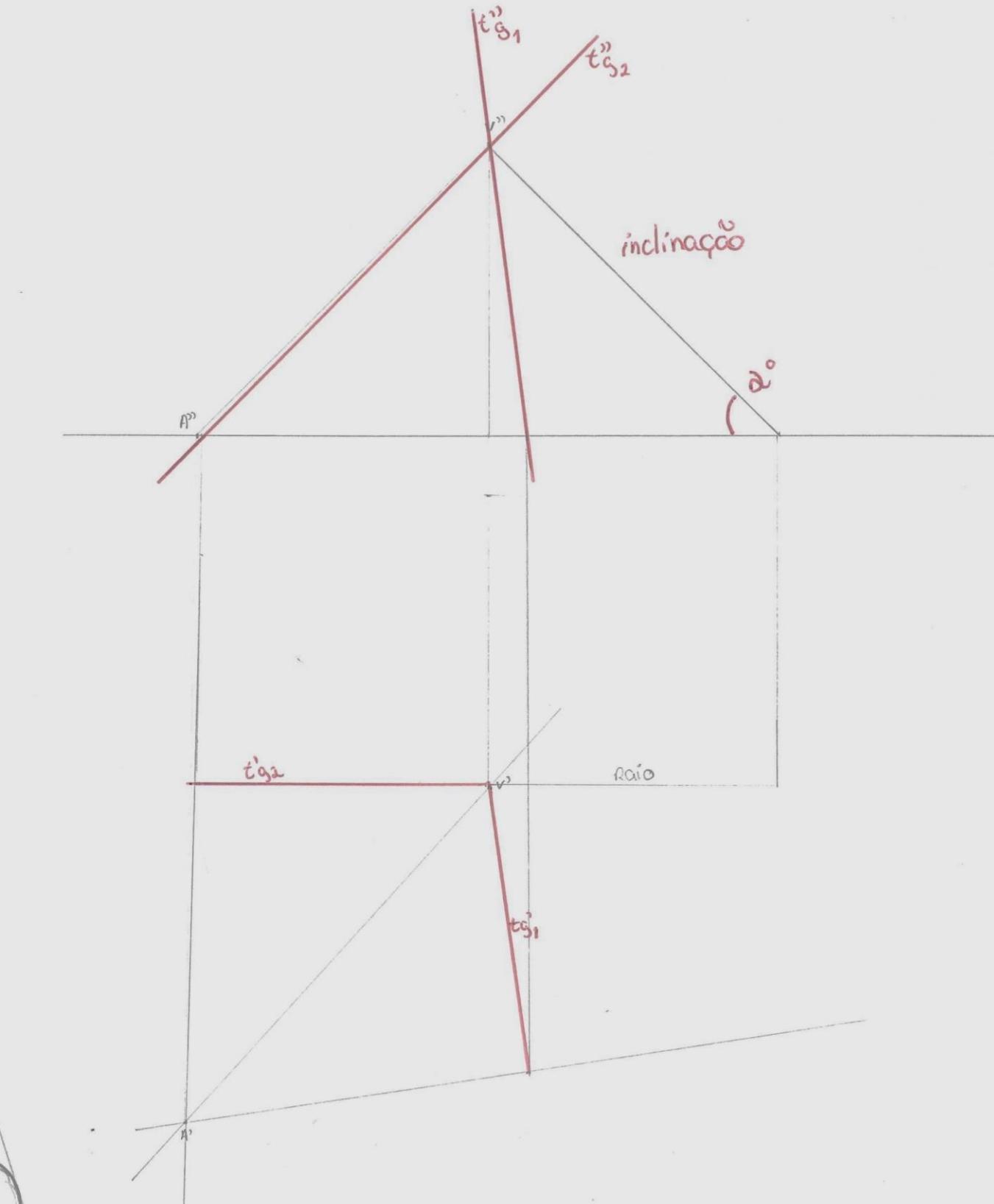
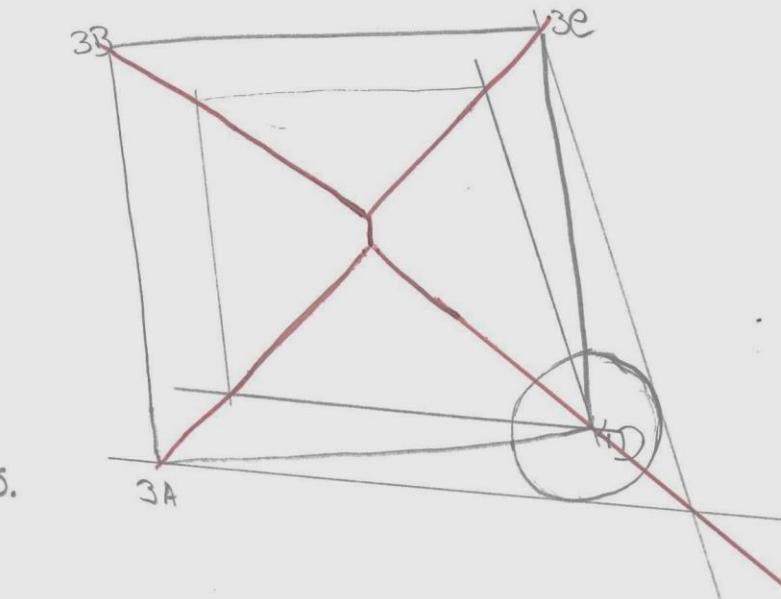


COBERTURAS com Pontos de DIFERENTES COTAS



PASSOS:

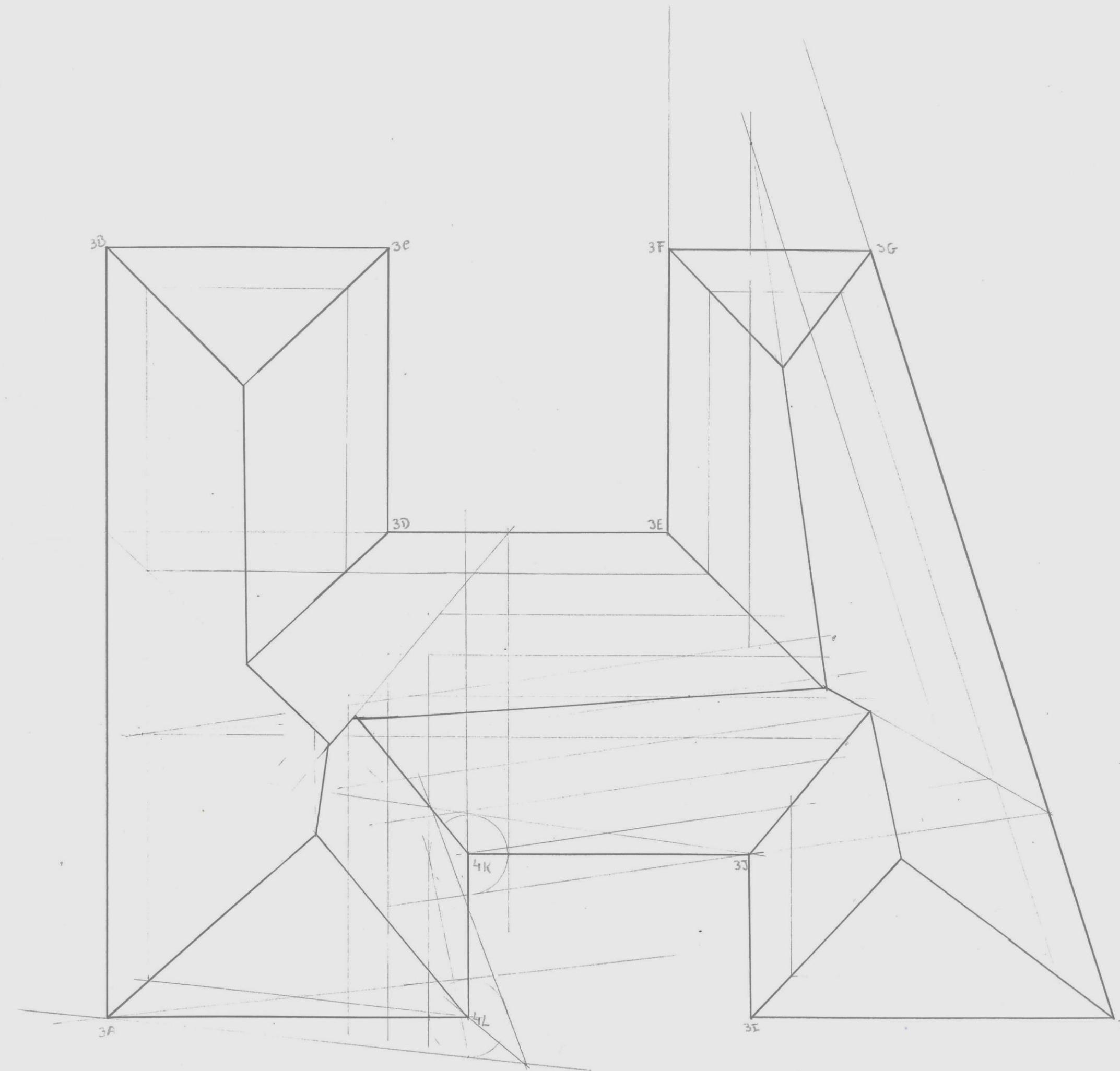
- ① vértice no ponto mais alto
- ② passar uma diretriz com o intervalo (no caso $\rightarrow 1\text{cm}$)
- ③ passar tangentes à diretriz passando pelo ponto de menor cota
- ④ traçar uma paralela às tangentes passando pelo ponto de maior cota
- ⑤ para determinar a intersecção do ponto mais alto \rightarrow uni-lo à intersecção das suas duas tangentes.



$10\text{m} = 1\text{m}$

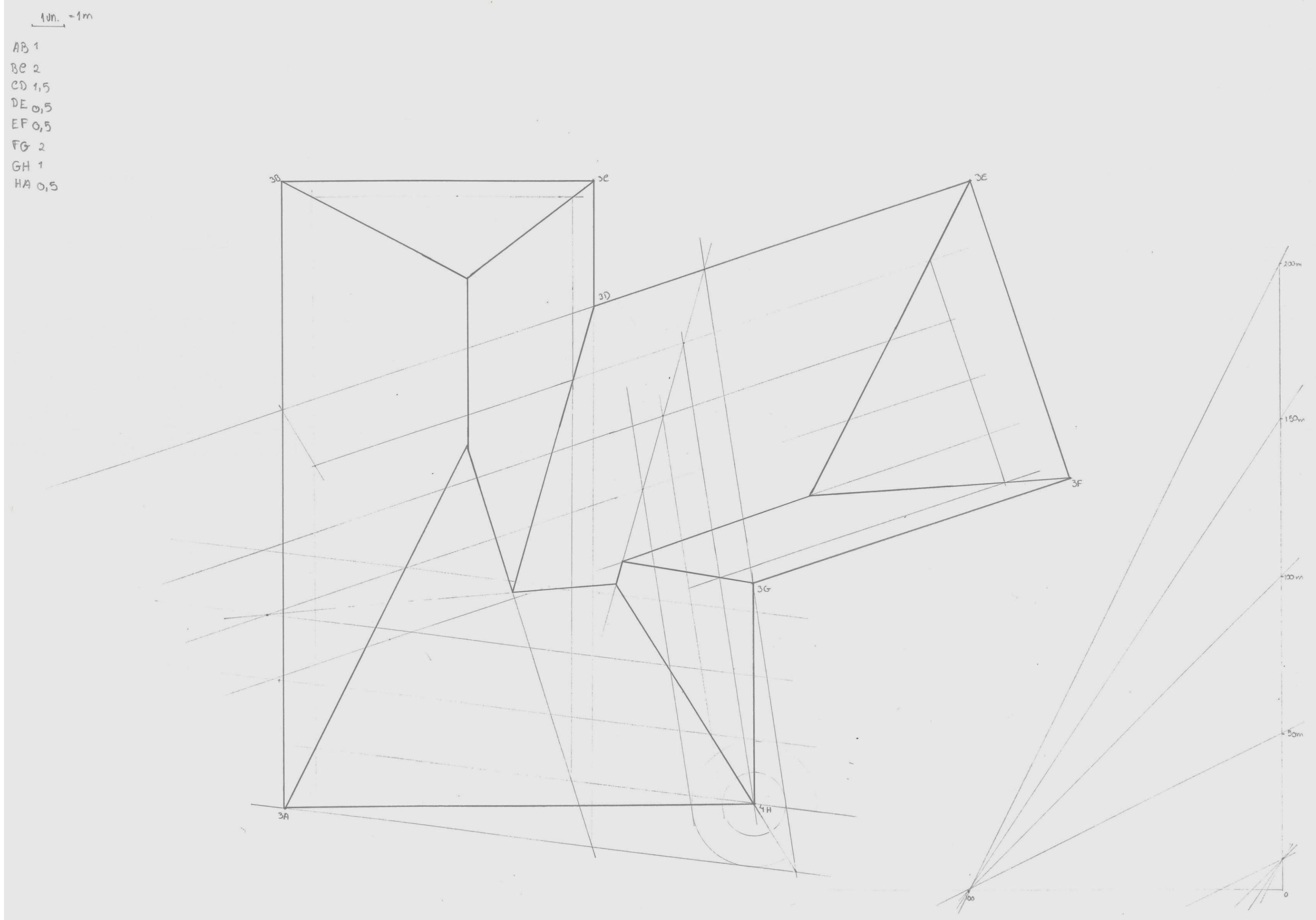
1/100

declive 100% \rightarrow intervalo 1un.

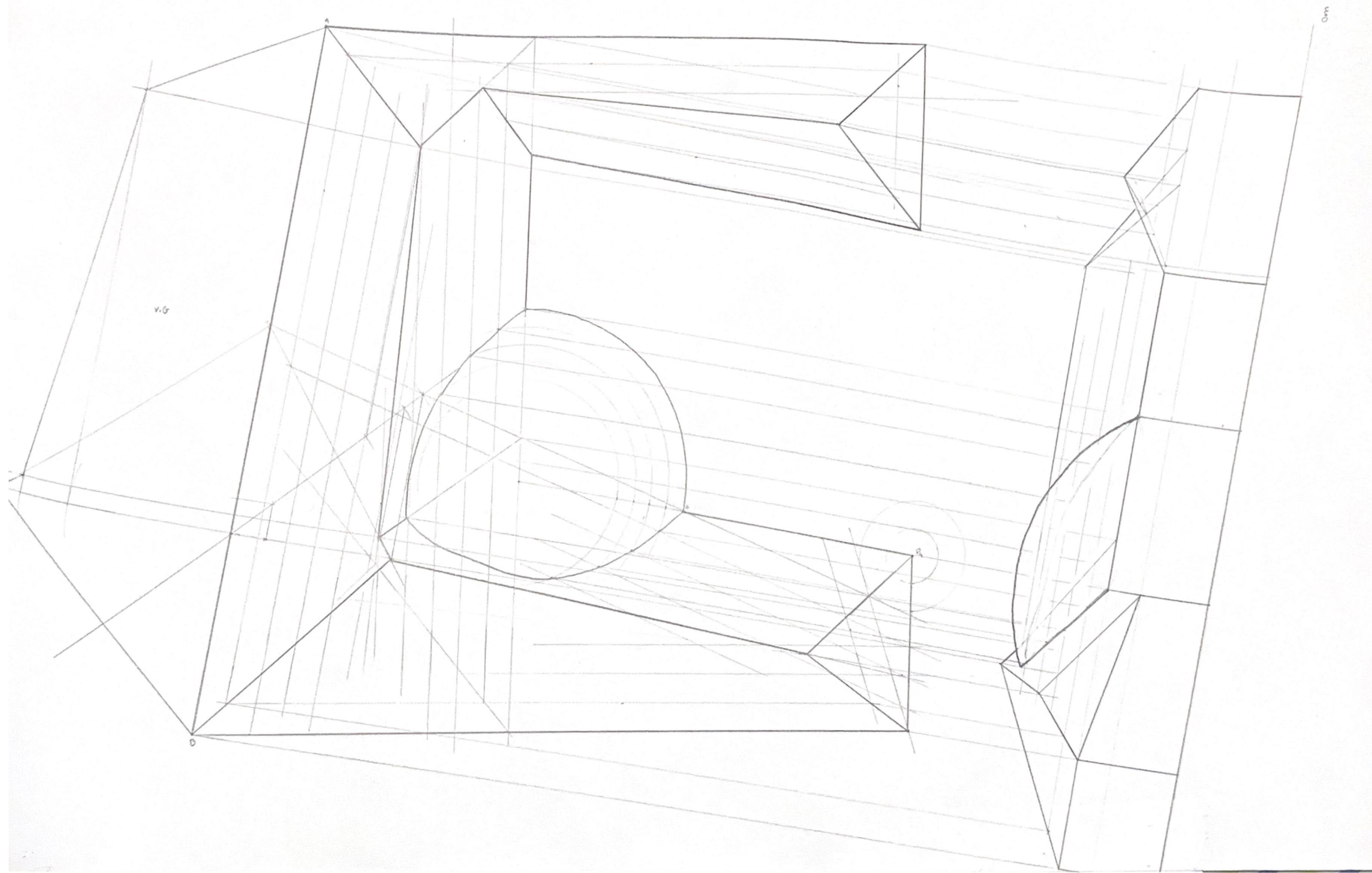


1un. = 1m

AB 1
BC 2
CD 1,5
DE 0,5
EF 0,5
FG 2
GH 1
HA 0,5



62,5% pendente costante
Intervallo → ↗
Superficie curva 1m
pendente → 100%

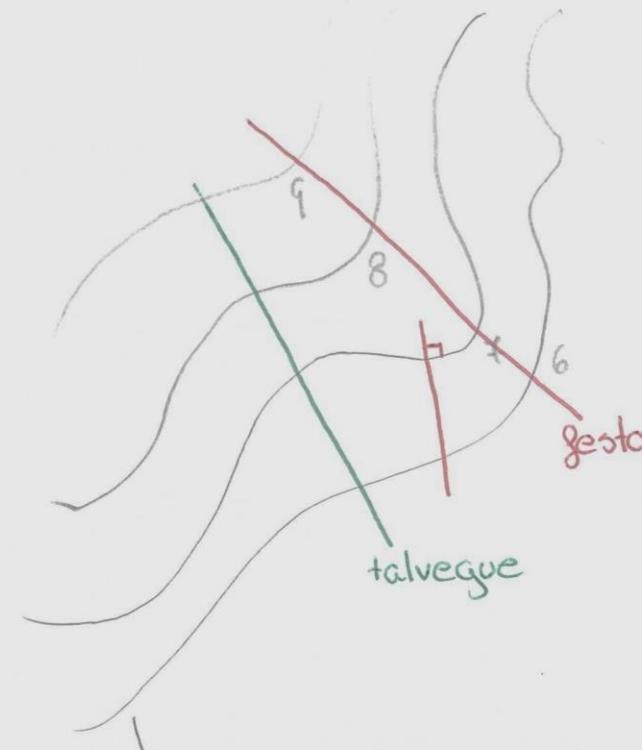


Aula. 7 - Superfícies topográficas

Superfícies Topográficas (escrita do lugar)

Topus = lugar

utopia = Não tem lugar



CURVAS de nível

① Linhas notáveis

② Linhas de Festos ou Festos (separação das águas)

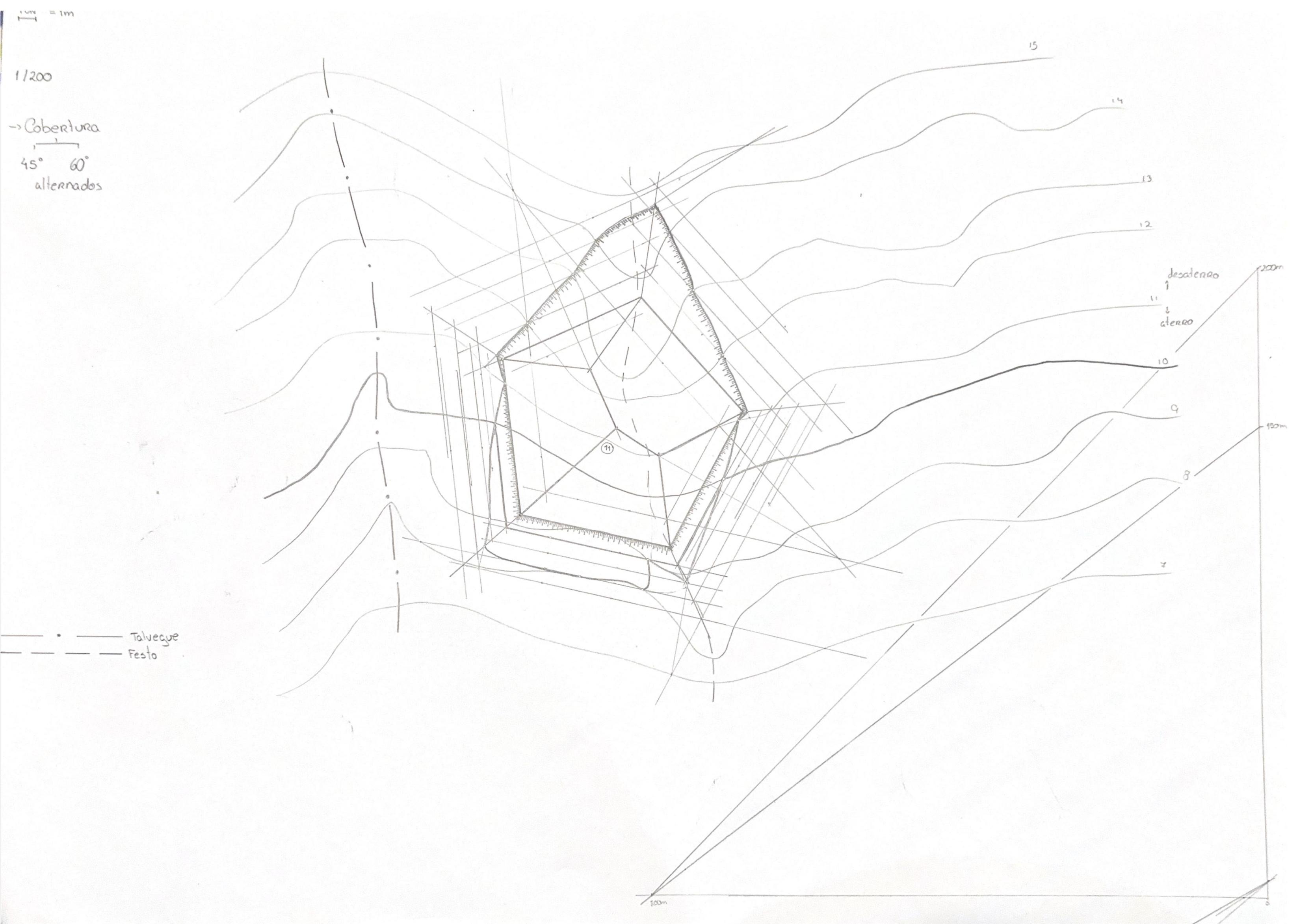
③ Linhas de Água ou Talvegues

Modelação de Terrenos

criar taludes

|
ATERRO
desaterro

Linhos de maior declive \perp às curvas de nível



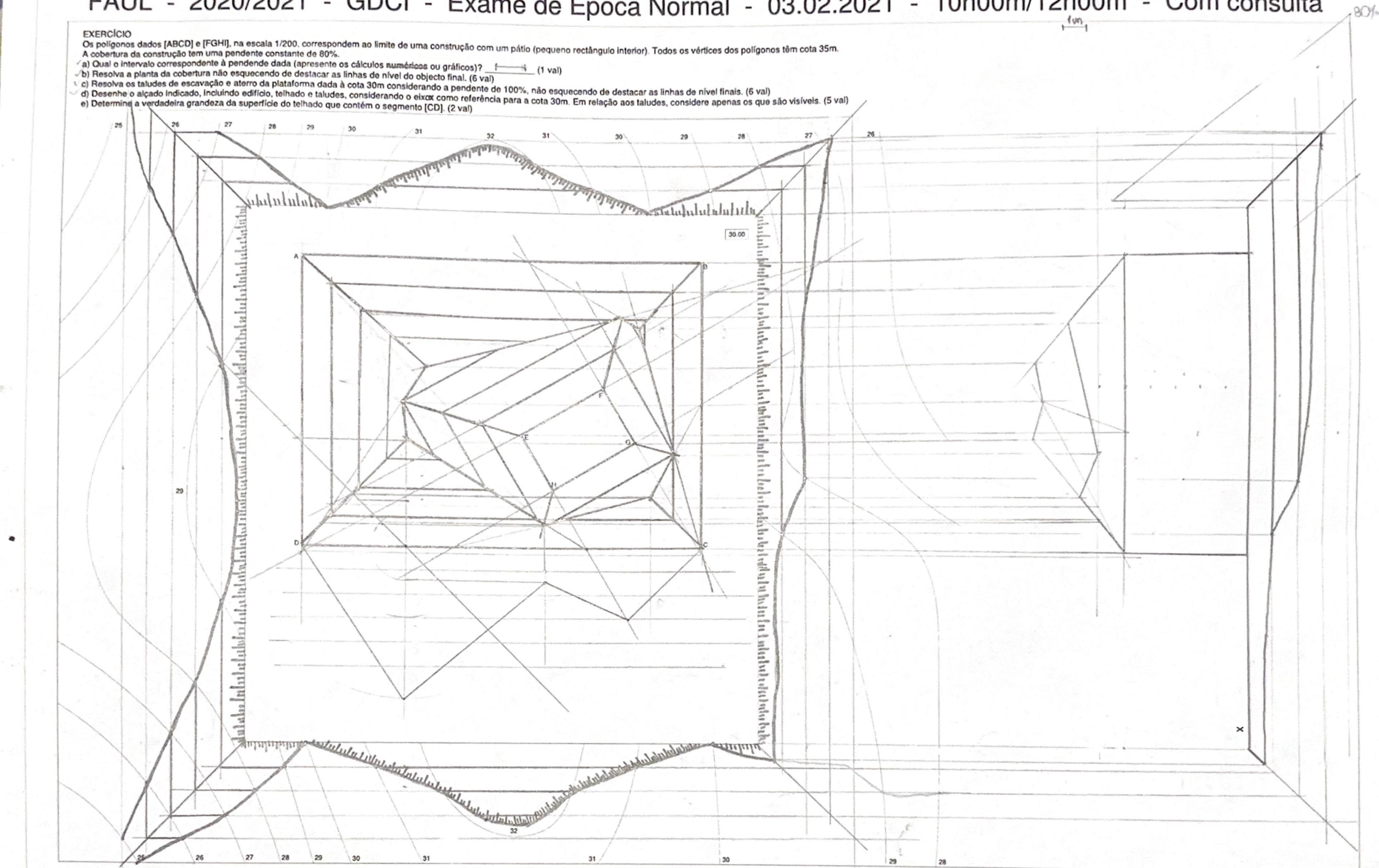


FAUL - 2020/2021 - GDCI - Exame de Época Normal - 03.02.2021 - 10h00m/12h00m - Com consulta

EXERCÍCIO

Os polígonos dados [ABCD] e [FGHI], na escala 1/200, correspondem ao limite de uma construção com um pátio (pequeno rectângulo interior). Todos os vértices dos polígonos têm cota 35m. A cobertura da construção tem uma pendente constante de 80%.

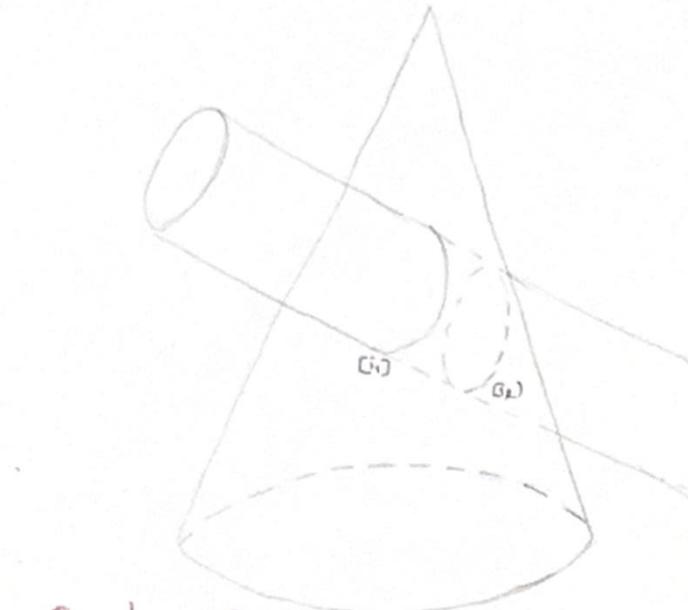
- a) Qual o intervalo correspondente à pendente dada (apresente os cálculos numéricos ou gráficos)?  (1 val)
- b) Resolva a planta da cobertura não esquecendo de destacar as linhas de nível do objecto final. (6 val)
- c) Resolva os taludes de escavação e aterro da plataforma dada à cota 30m considerando a pendente de 100%, não esquecendo de destacar as linhas de nível finais. (6 val)
- d) Desenhe o alçado indicado, incluindo edifício, telhado e taludes, considerando o eixo X como referência para a cota 30m. Em relação aos taludes, considere apenas os que são visíveis. (5 val)
- e) Determine a verdadeira grandeza da superfície do telhado que contém o segmento [CD]. (2 val)



Número: 20241390

Nome: Matilde Riscado

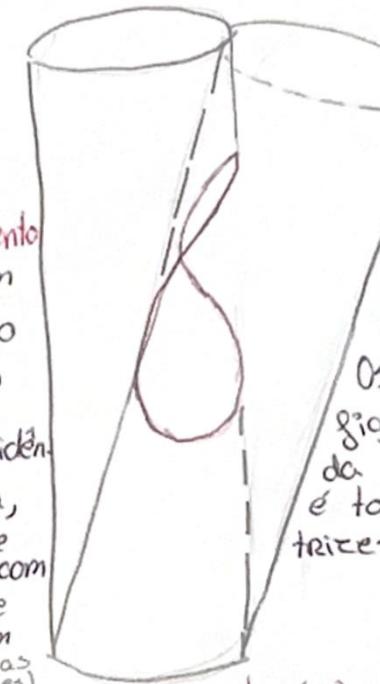
Aula. 8 – Interseções de superfícies



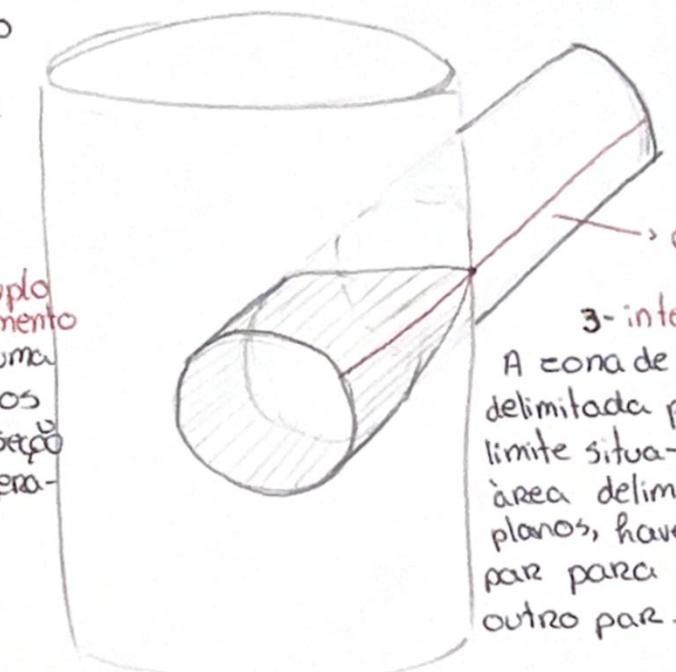
• Penetração (3)
2 Linhas intersestantes independentes

Plano Concordante ao cone:
Passa no vértice e é tangente à direttriz

4- intersecção por beijamento
Área de abrangência de um par de planos situado dentro da cora de abrangência de outro par mas existe coincidência num dos planos ou seja, um dos planos de limite de uma figura é coincidente com o da outra. Uma geratriz de cada figura se intersesta num ponto. (ponto de contacto de duas tangentes)

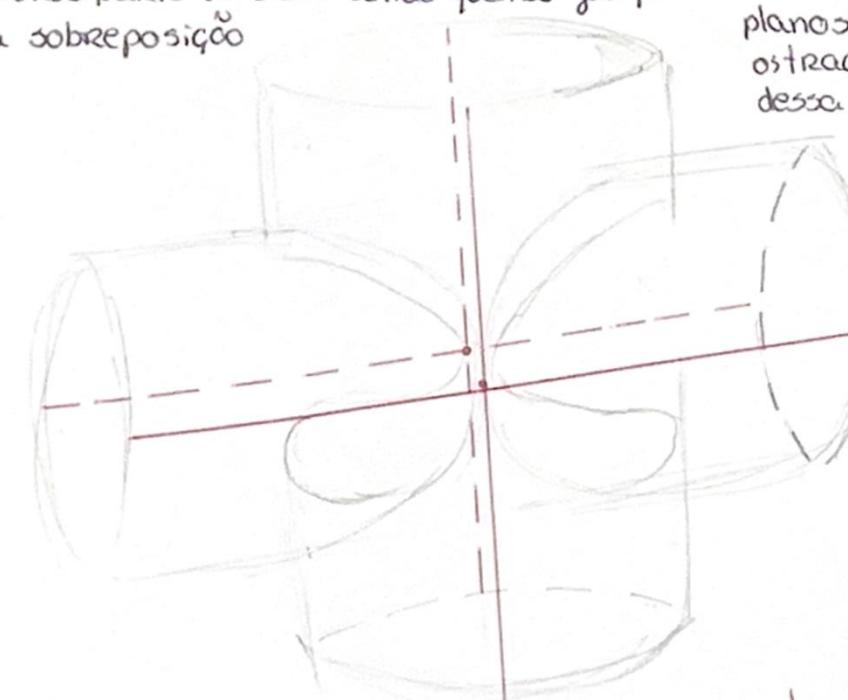


Plano Concoedante ao cilindro:
Contém retas paralelas às geratrizes do cilindro e tem de ser tangente às direttrizes



Retas paralelas intersestam-se no infinito

2- intersecção por arrançamento
a zona de sobreposição das áreas delimitadas sobreposição da área que pelos planos de limite é parcelar dos 2 lados mede a intersecção dos havendo parte de cada sólido que não faz parte da sobreposição



• Duplo Beijamento ou dupla penetração

2 Linhas de intersecção tangentes em 2 pontos

Deste modo os planos limite podem conter geratrizes das

duas figuras, determinados os 2 planos limite de cada figura, a análise da

indica o tipo de intersecção do seguinte modo:*

(tracos dos planos) área onde estão as possíveis intersecções do cone

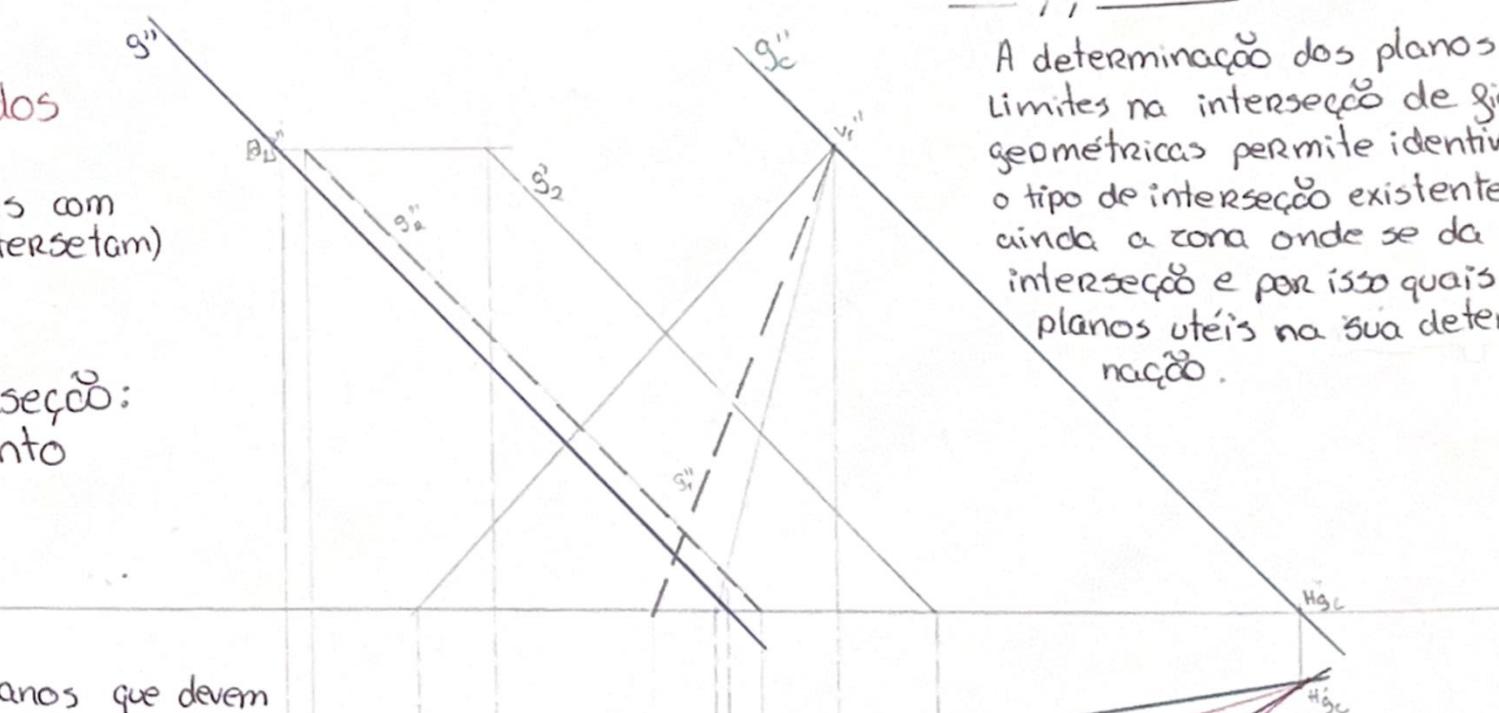
área onde estão as possíveis intersecções do cilindro

Determinação dos planos Limite
(planos concordantes com as figuras que se intersestam)

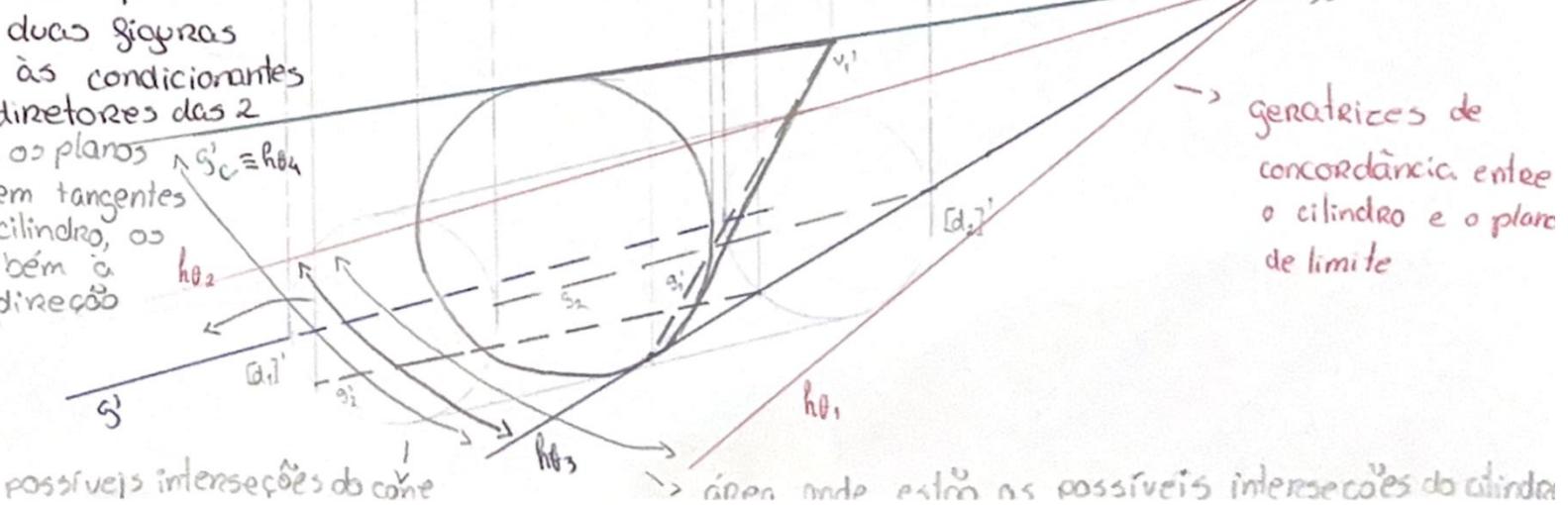
tipo de intersecção:
arrançamento

$$x \equiv [d_2]'' = [d_3]''$$

Os planos limite são planos que devem conter as geratrizes das duas figuras por isso devem obedecer às condicionantes impostas pelos elementos diretores das 2 figuras: no caso de um cone, os planos devem passar no vértice e serem tangentes à diretriz e no caso de um cilindro, os planos sendo tangentes também à diretriz devem conter a direção das geratrizes

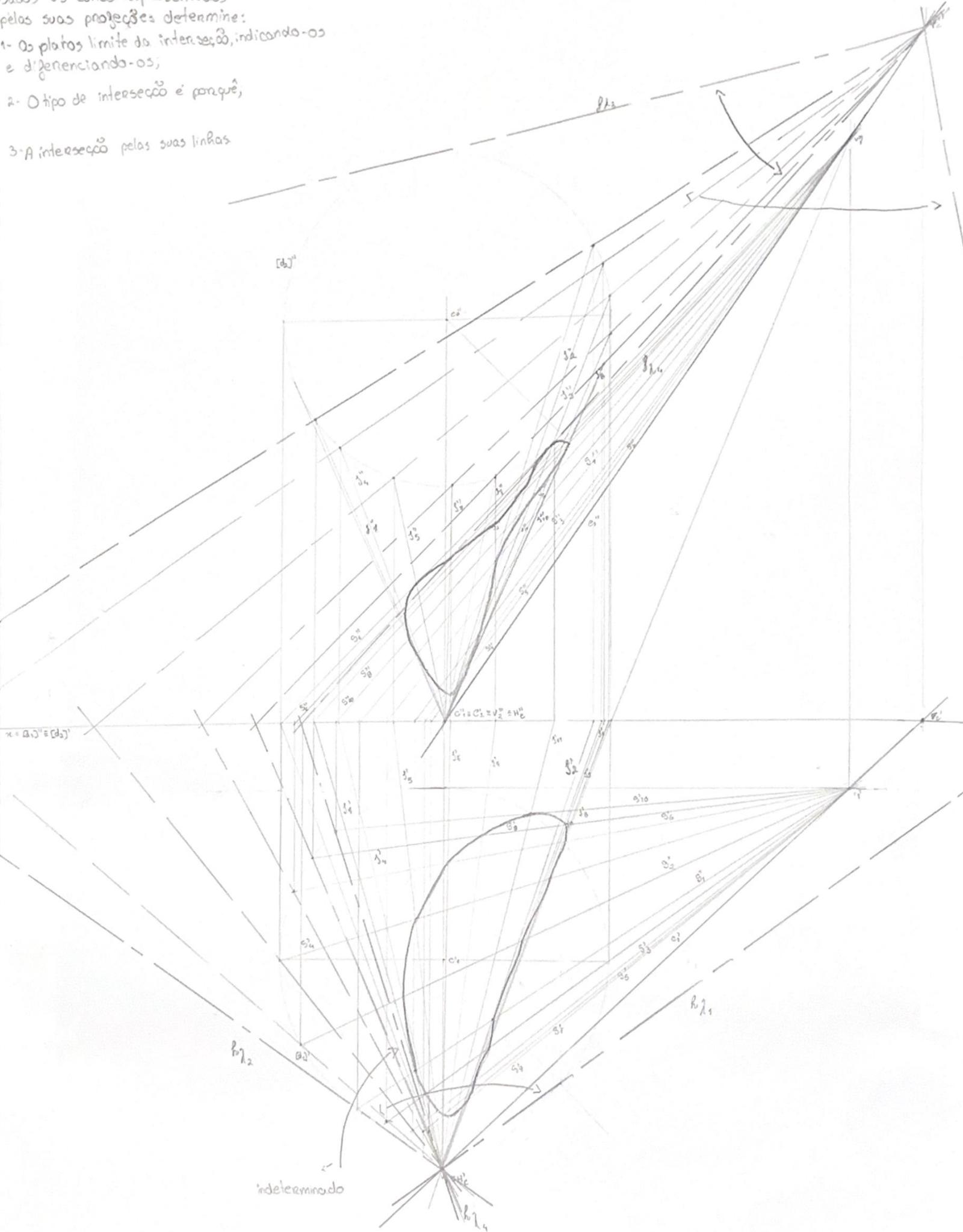


(tracos dos planos) área onde estão as possíveis intersecções do cone



geratrizes de concordância entre o cilindro e o plano de limite

- Dados os cones representados pelas suas projeções determine:
- 1- Os planos limite da intersecção, indicando-os e diferenciando-os;
 - 2- O tipo de intersecção e porquê;
 - 3- A intersecção pelas suas linhas



Intersecção entre dois cones

- unir os 2 vértices (pontos F/H) do retângulo da base dos vértices
- determinar planos limite de cada cone (unindo os V^{1,2}) e sendo tangente às diretrizes
- determinar 4 triângulos, para saber a área onde estará a intersecção
- Dentro da área triângulos planos determinando as suas intersecções com as circunferências e unindo ao vértice, origina geratrices.
- Determinar os pontos de intersecção entre geratrices de cada cone, do mesmo plano.

Aula. 9—Luz e Sombra

~V~ E SOMBRA

- Só há sombra se houver luz

• Fonte luminosa: impropriá = Raios paralelos
(pois FL está no infinito)
própria

Teoria Geral do Sombra

• Quando um raio de luz (semi reta) com origem numa fonte luminosa interseca um ponto opaco transforma-se em raio de sombra deixando num plano opaco um ponto de sombra própria e depositando a partir daí pontos de sombra projetada em todos os pontos opacos que venha a interseccar.

• Se se considerar um corpo opaco com dimensões o raio de luz ao interseccar o corpo deposita no ponto de entrada um ponto de luz transformando-se imediatamente em raio de sombra, atravessa o interior do corpo como raio de sombra, deixando depositado no ponto de saída um ponto de sombra própria e aplicando-se a partir daí a teoria geral de sombras.

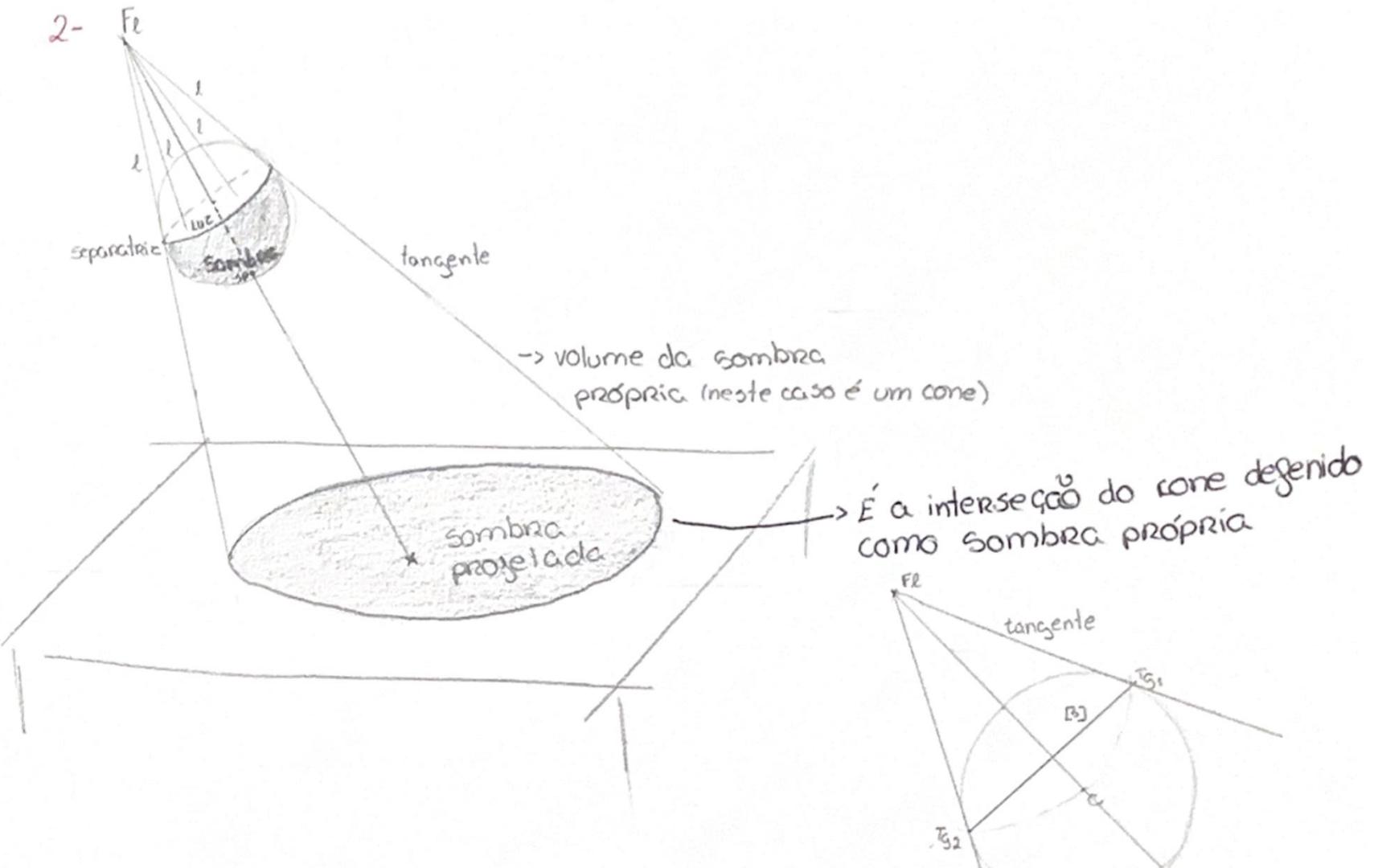
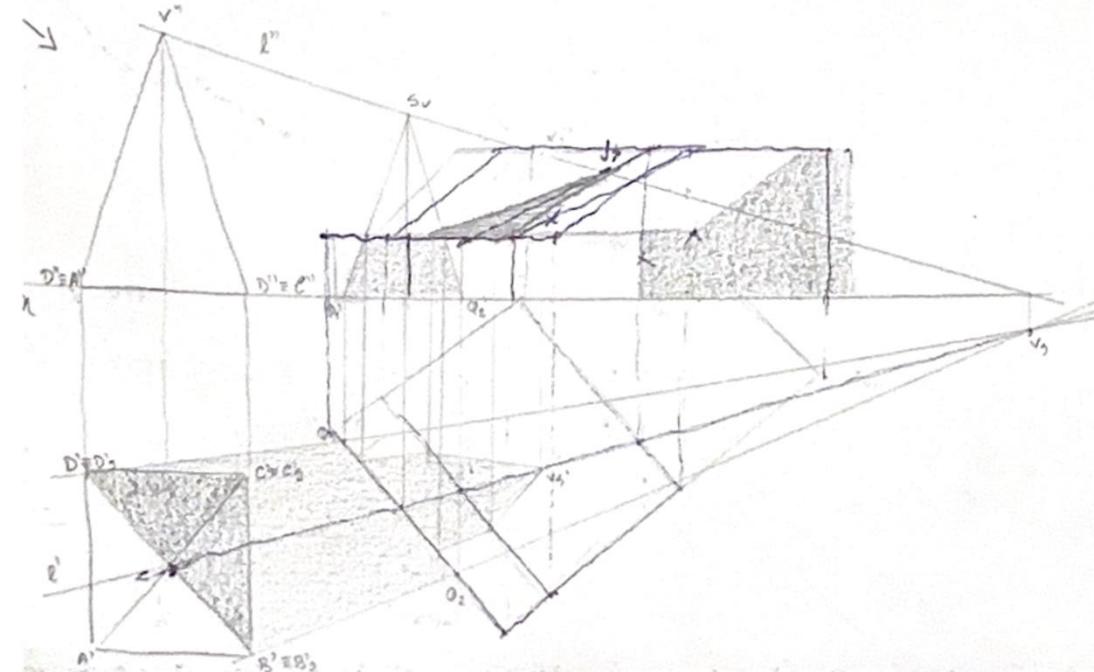
Métodos de Determinação de Sombra

1º - Método dos Planos Secantes

2º - Método das Superfícies concordantes

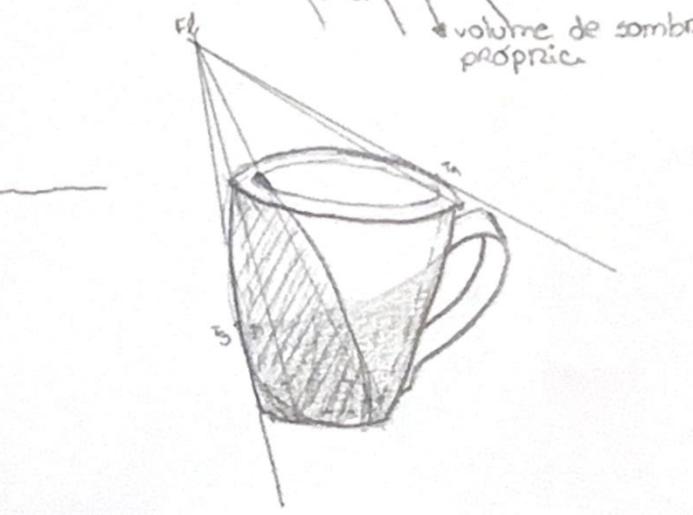
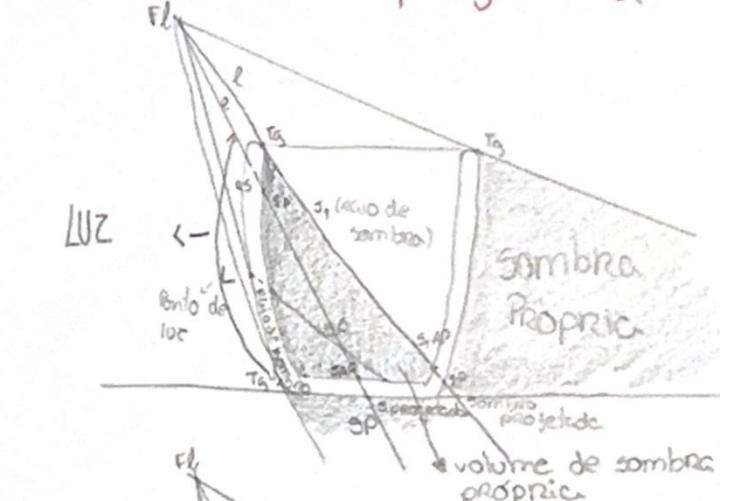
3º - Método dos Pontos de Quebra e Perda

1-



3-

Sombras Autoprojetadas



Aula. 9— Sistemas de Coordenadas

Sistemas de Coordenadas

Sistemas de coordenadas são sistemas de localização no espaço. Há diversos sistemas diferentes geralmente diferem de acordo com a escala das medidas. Há dois sistemas à nossa escala, sistema cartesiano ou ortogonal em que qual segmento com uma qualquer direção pode ser decomposto vetorialmente em três coordenadas ortogonais entre si que têm uma origem comum (0), origem de sistema. Neste sistema de coordenadas os pontos são geralmente referidos com coordenadas absolutas referentes sempre à origem. Coordenadas relativas, por contra-posição às absolutas, seriam aquelas que referentes a um ponto sistema das coordenadas do ponto anterior. O que no sistema de coordenadas ortogonais geralmente não se aplica.

Assim as coordenadas cartesianas são referidas no sistema de coordenadas absolutas.

Coordenadas Polares, num plano x/y para além de referir a posição de um ponto pelas suas coordenadas cartesianas, podemos referir pela distância a um ponto anterior e uma direção no plano. Assim, relativamente a um ponto A podemos encontrar um ponto B que dista de A por exemplo 5cm numa direção por exemplo 45° horizontal para a direita. Está-se a definir o ponto B por uma distância relativa ao ponto A e um ângulo no plano a que essa distância é medida.

Para isso à que definir no plano um referencial angular: o ângulo é medido relativamente à horizontal no sentido anti-horário considerando os 360° da volta inteira e a origem (0°) na horizontal à direita assim uma reta vertical ascendente tem um ângulo de 90°, uma descendente tem um ângulo de 270° ou menos 90°. Uma reta horizontal para a esquerda tem 180° e para a direita 0°.

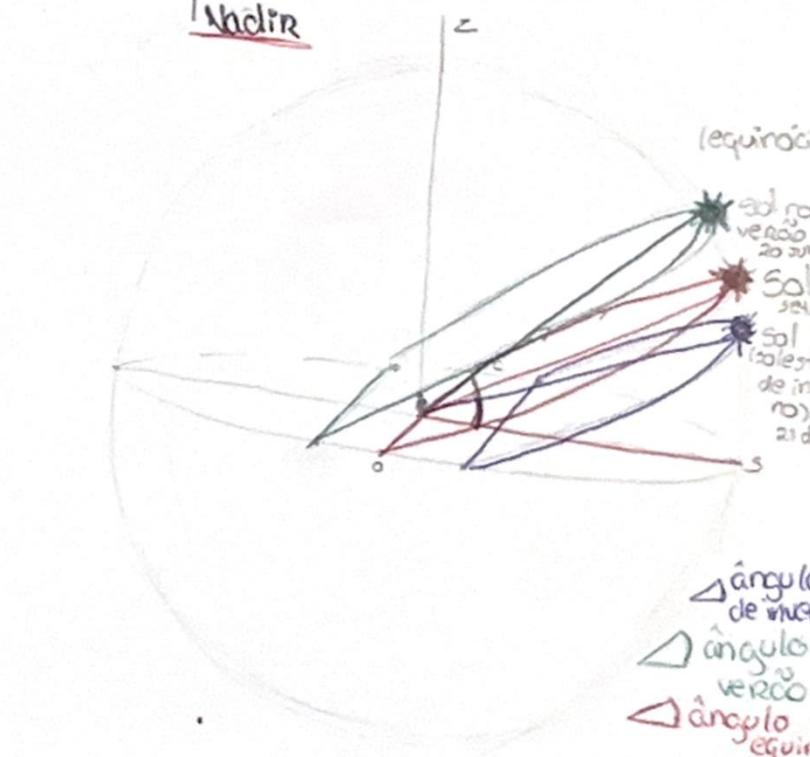
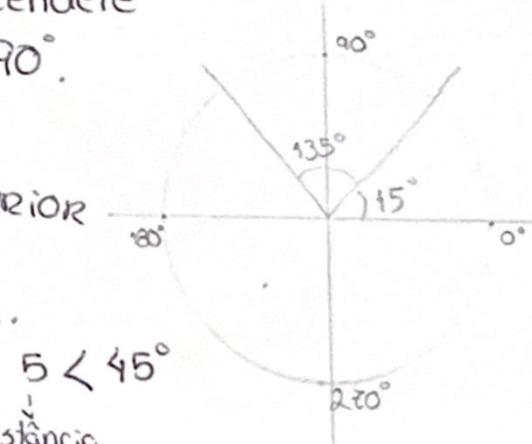
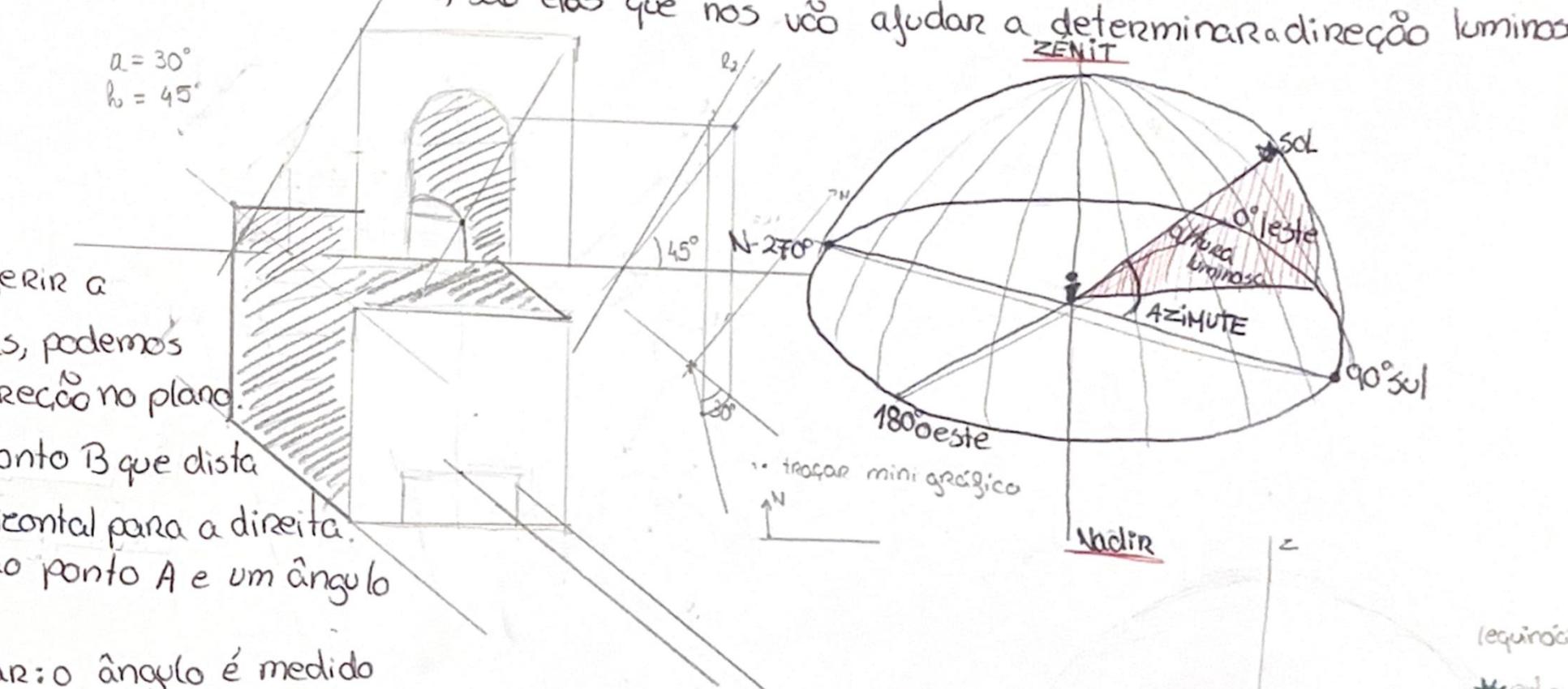
Deste modo a coordenada polar de um ponto B relativamente ao ponto anterior

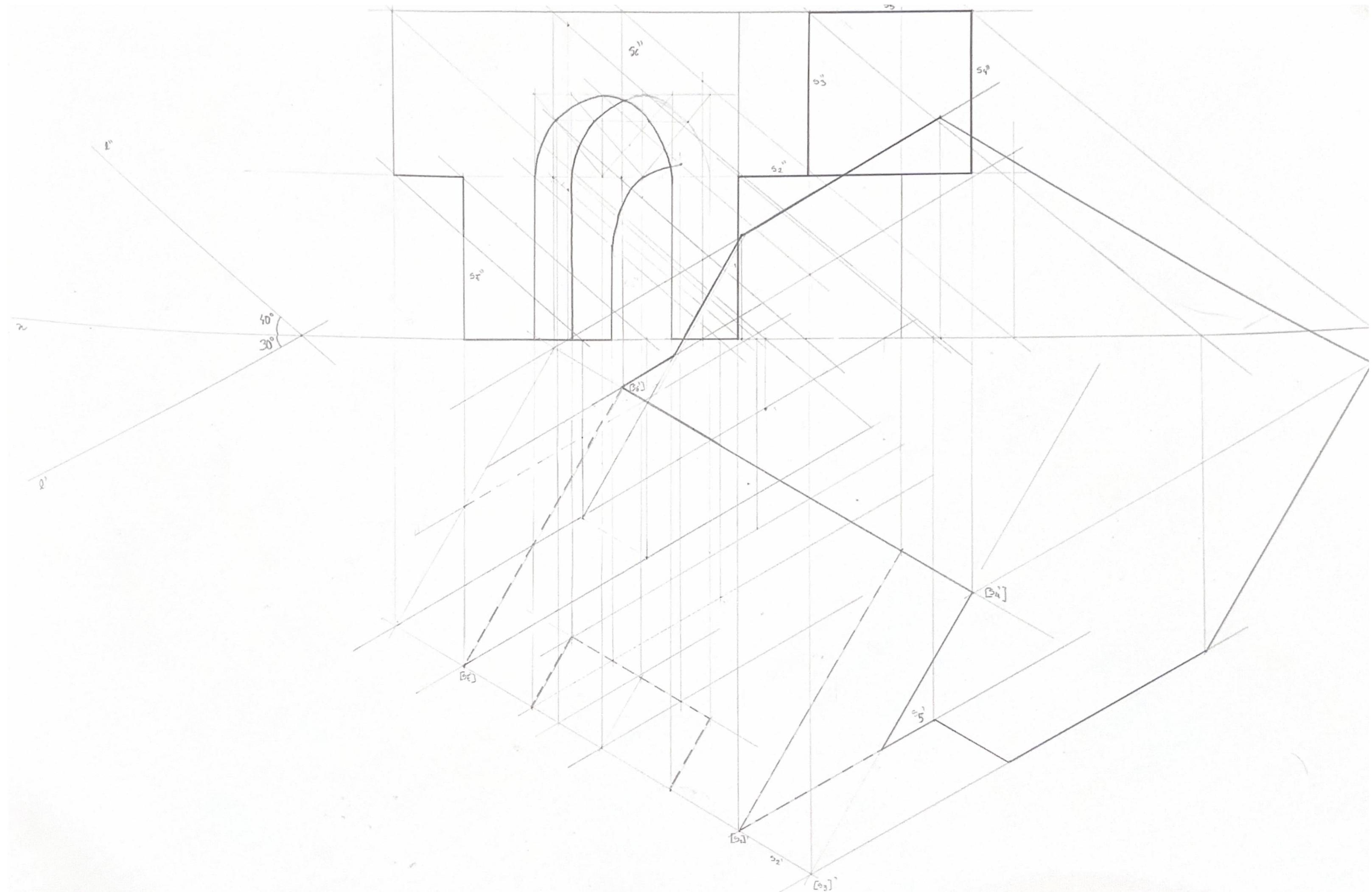
A é dada pela distância seguida do ângulo separadas pelo sinal de menor <. Este sistema de coordenadas polares pode ser usado com coordenadas relativas $B = 5 \angle 45^\circ$ ou absolutas.

Coordenadas Esféricas

Num sistema tridimensional pode referir-se a posição de um ponto numa calota esférica como a abóbada celeste, utilizando como coordenadas apenas ângulos. A distância deixa de ser importante apenas a posição do ponto na esfera importa.

Neste sistema de coordenadas podendo-se medir a posição de qualquer astro na abóbada celeste, no campo da geometria importa medir a posição solar para a determinação de sombras em diferentes alturas do ano e diferentes horas do dia. Neste sistema utilizam-se dois ângulos ou seja duas coordenadas: um ângulo na horizontal, de nome azimute, que tem 0° a leste, 180° a oeste, e um ângulo na vertical, de nome altura solar, as duas coordenadas da posição solar são estes dois ângulos, azimute e altura solar, são elas que nos vão ajudar a determinar a direção luminosa

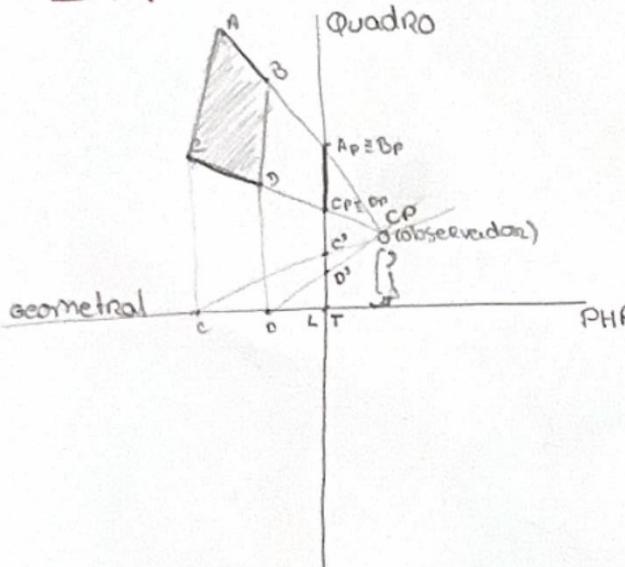




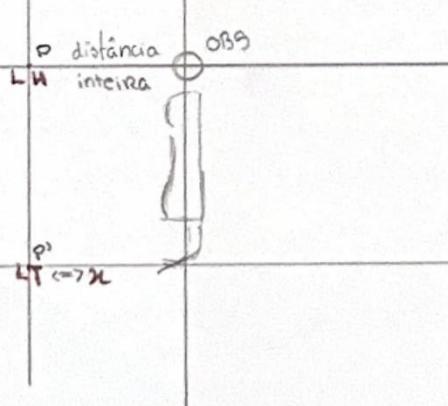
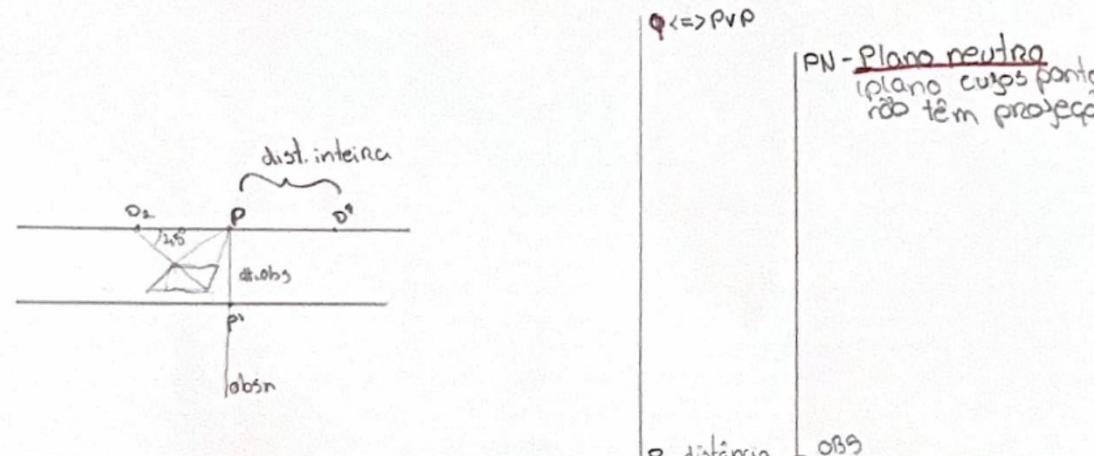
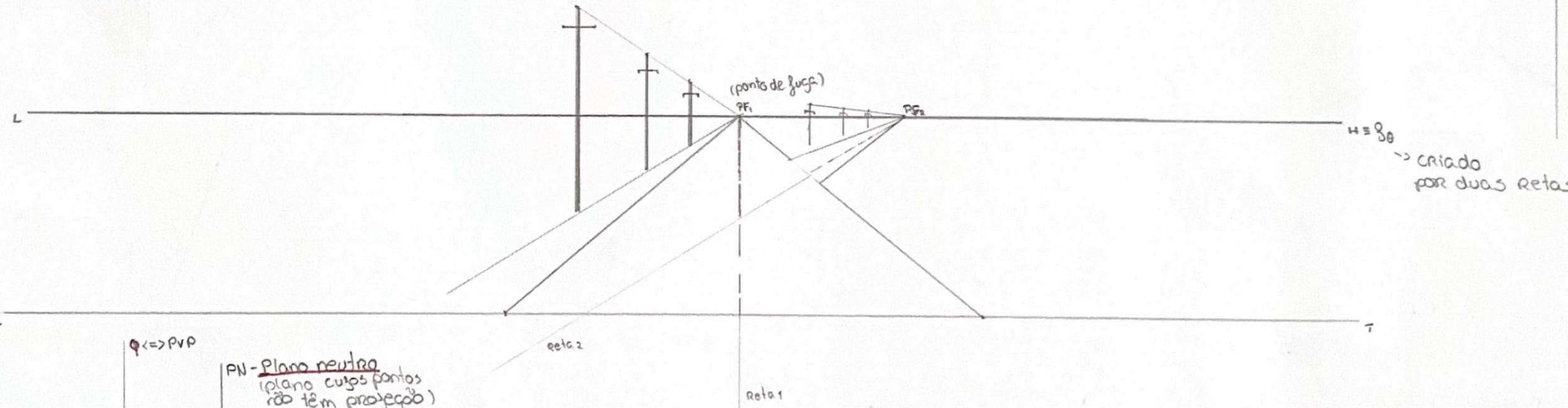
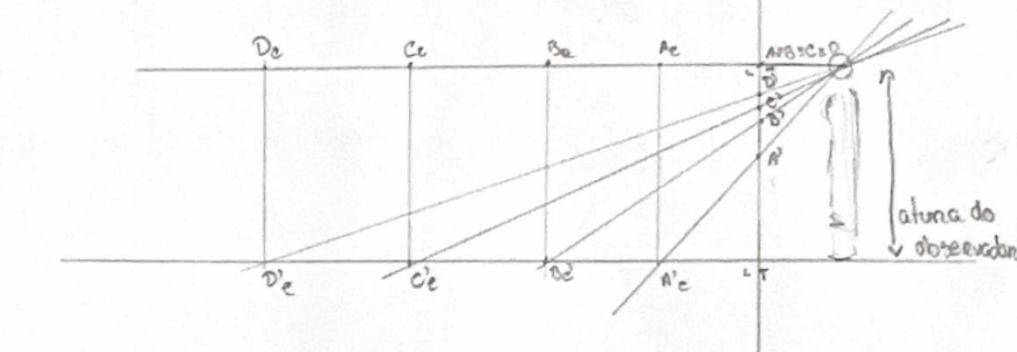
Aula. 10—Perspetiva

PERSPECTÓGRAFO

linhas projetantes = raios visuais

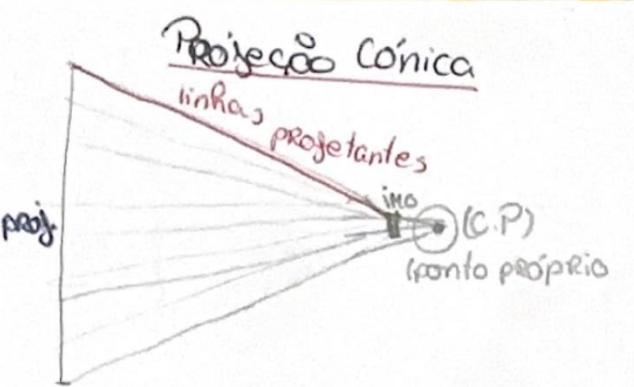


A distância do ponto ao observador é-se pela distância do ponto à LT

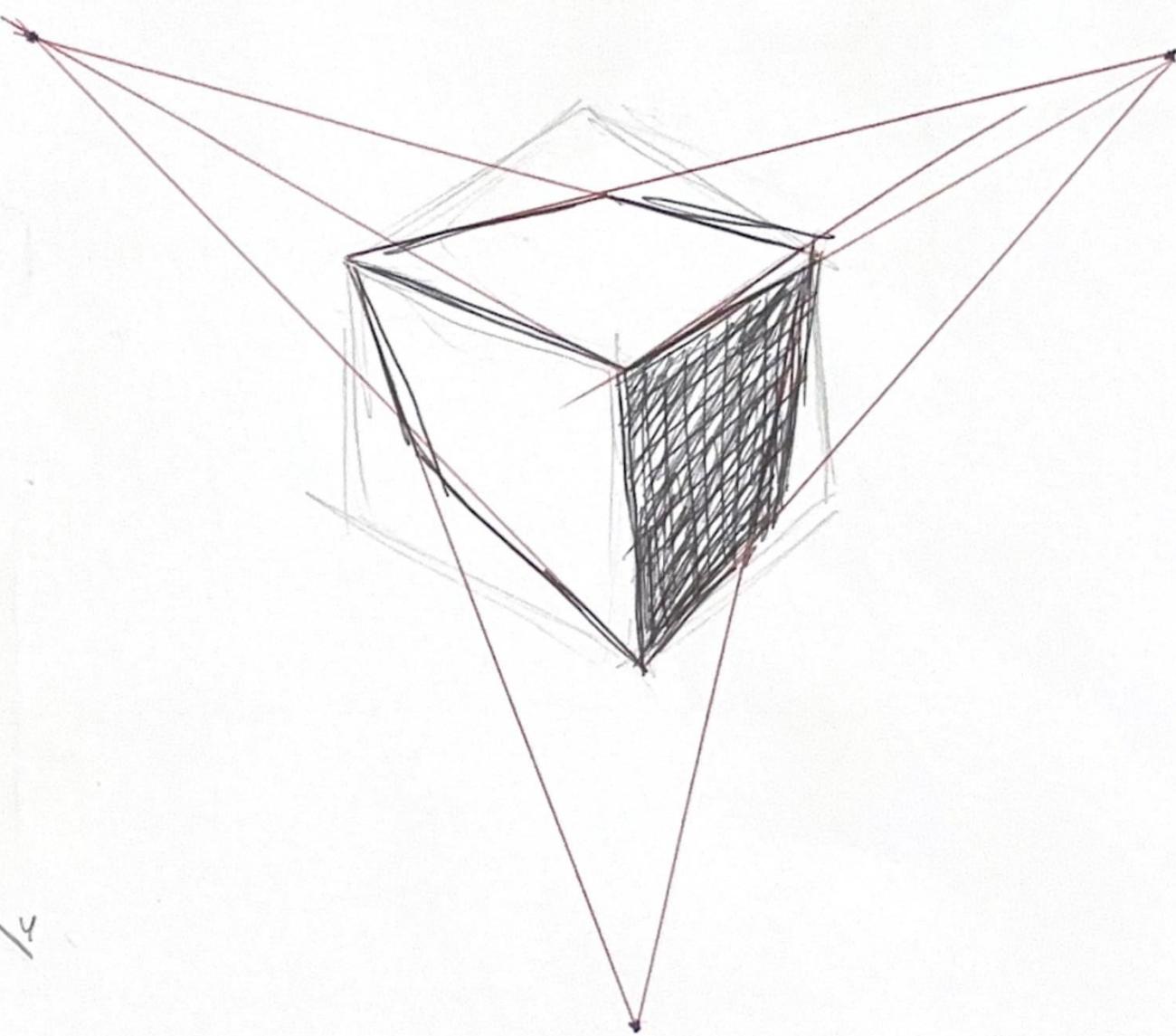
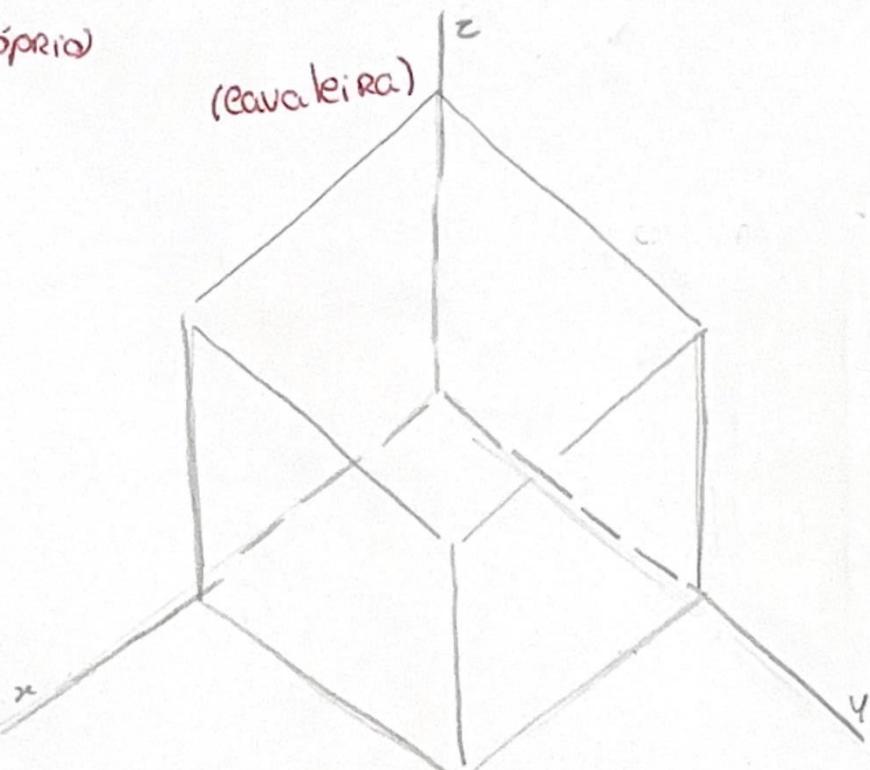
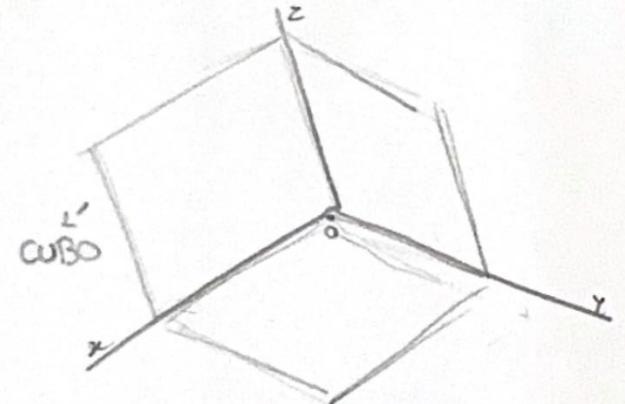
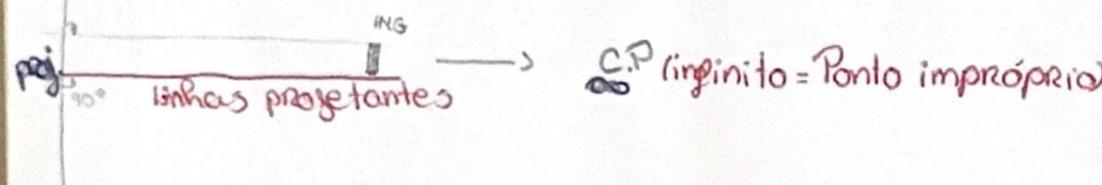


PROJEÇÃO

- Pontos (que se queira projetar) - slide
- Superfície (onde projetar) - parede branca
- centro de projeção - Lâmpada do projetor
(vértice das linhas projetantes)
(ponto próprio)



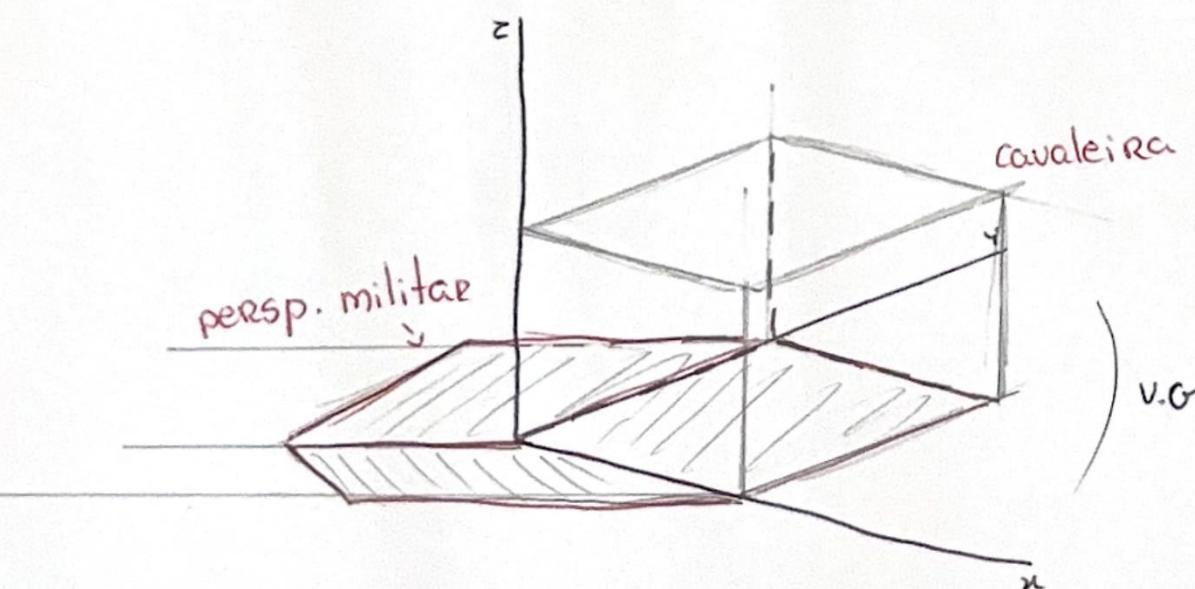
Projeção ortogonal

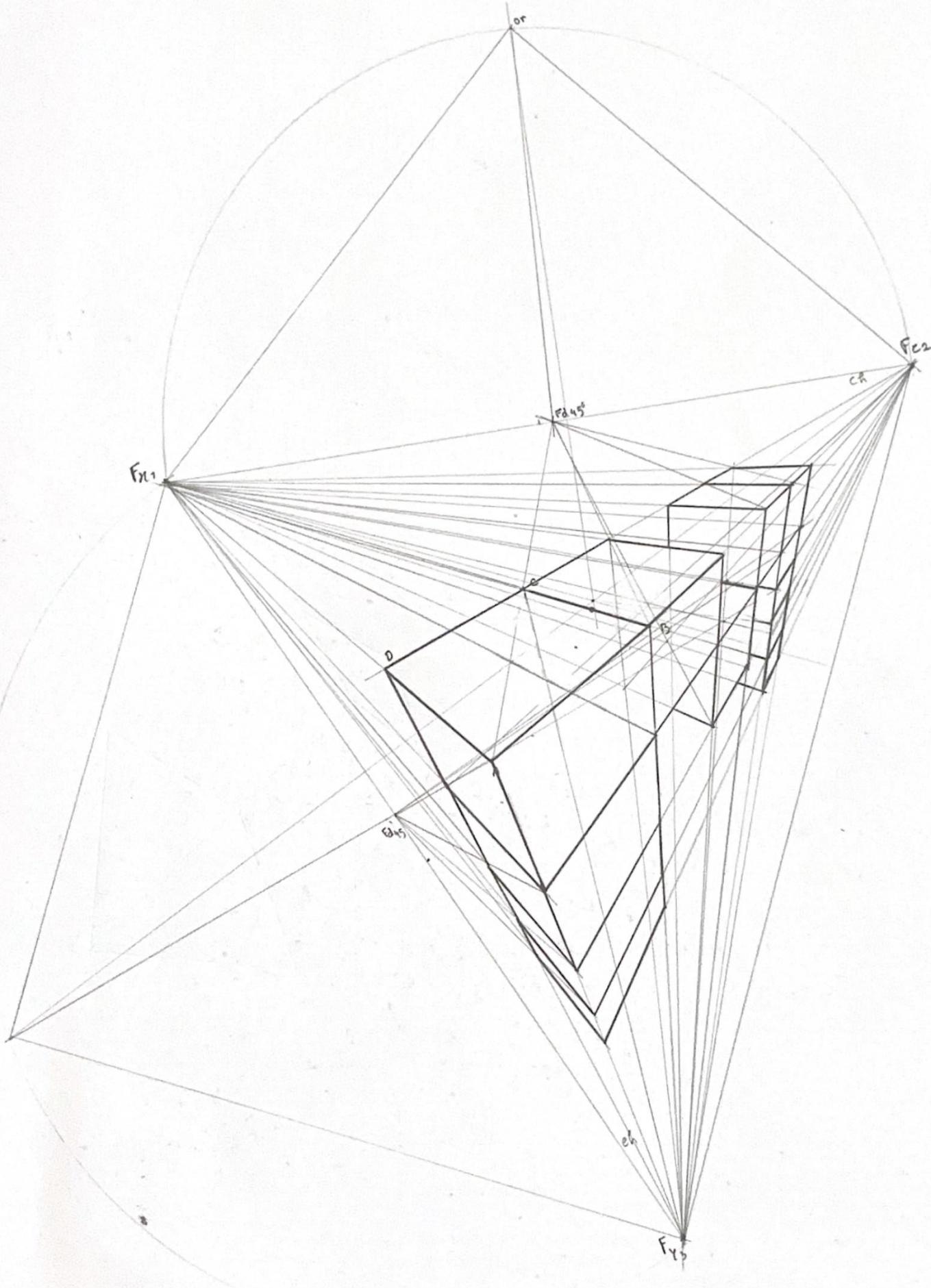


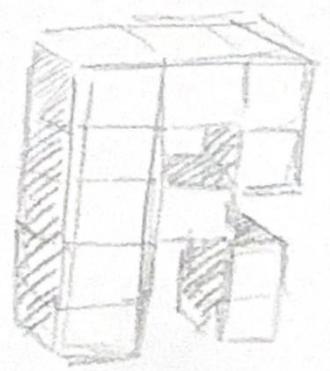
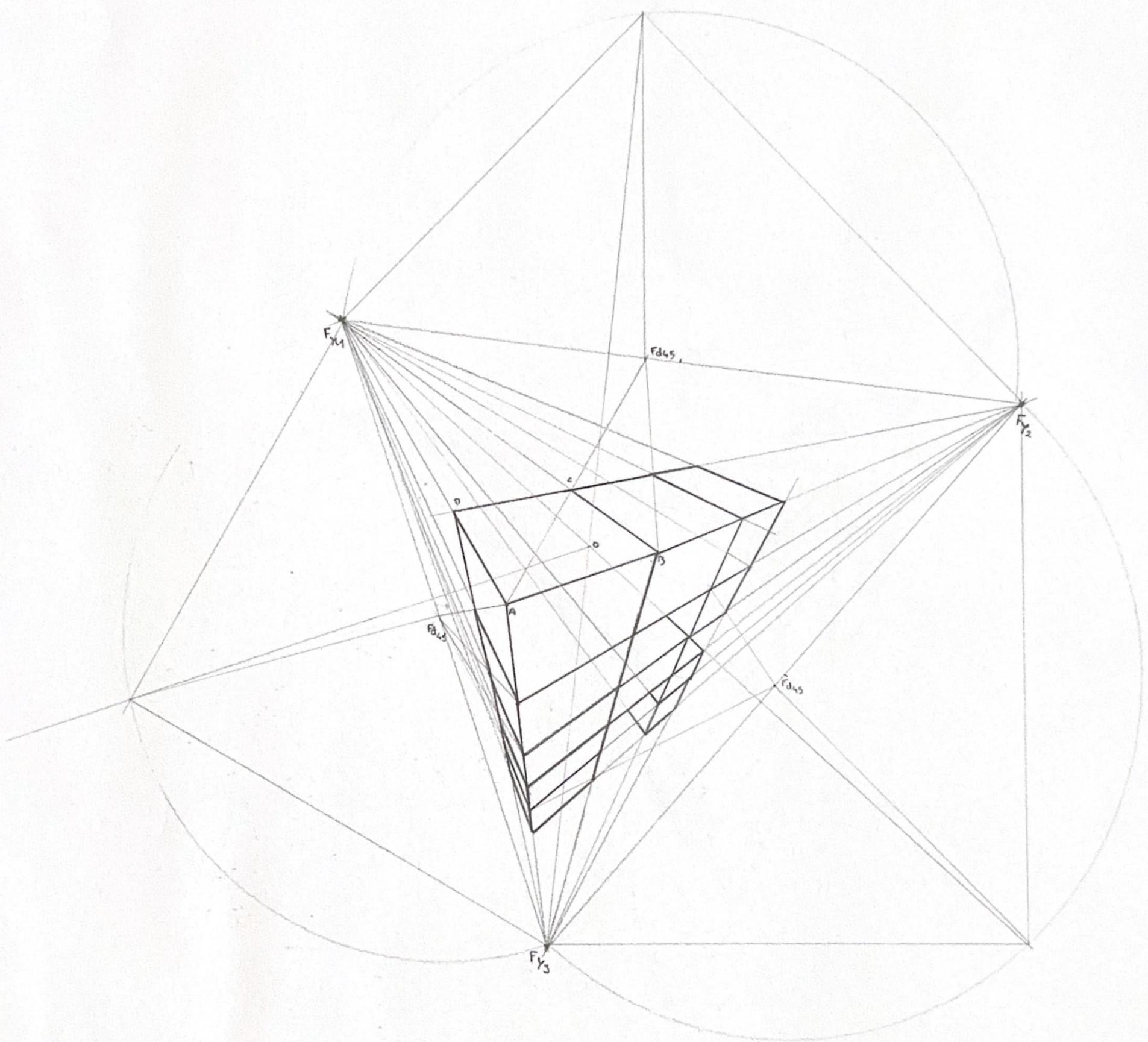
Perspetiva militar

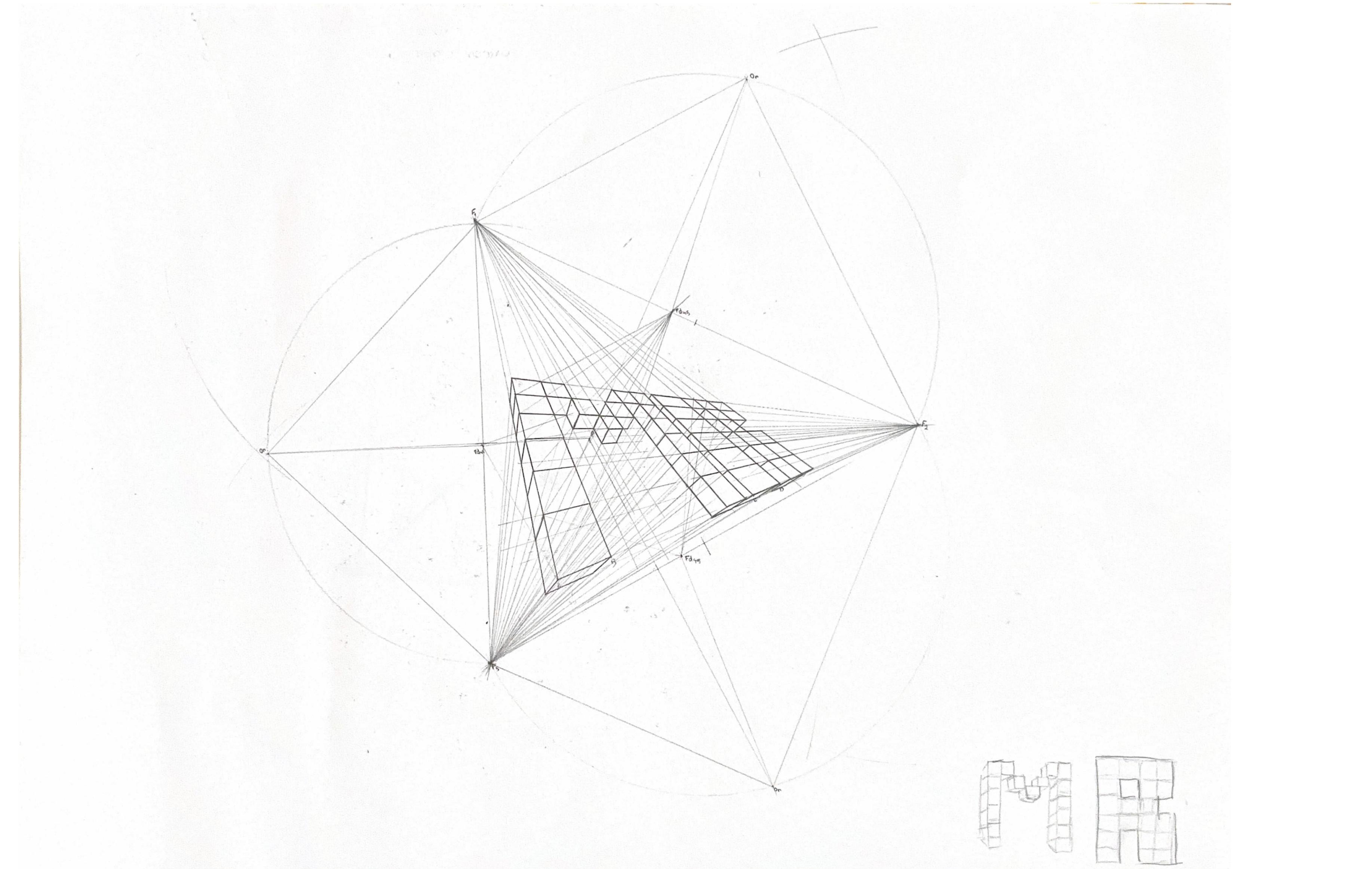
x,y - planta da cidade em VG

z - perspetiva oblíqua

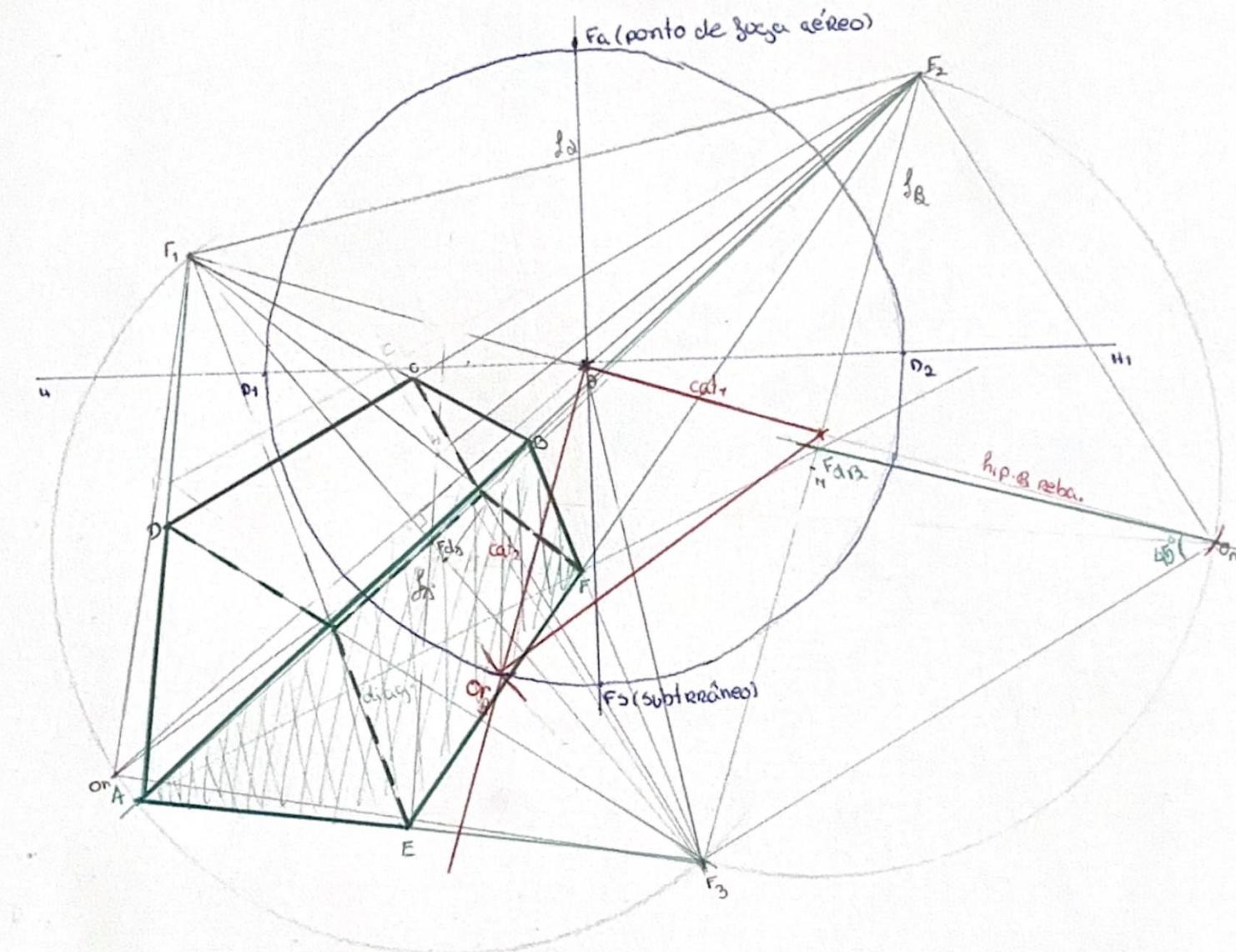








TRÊS PONTOS DE FUGA

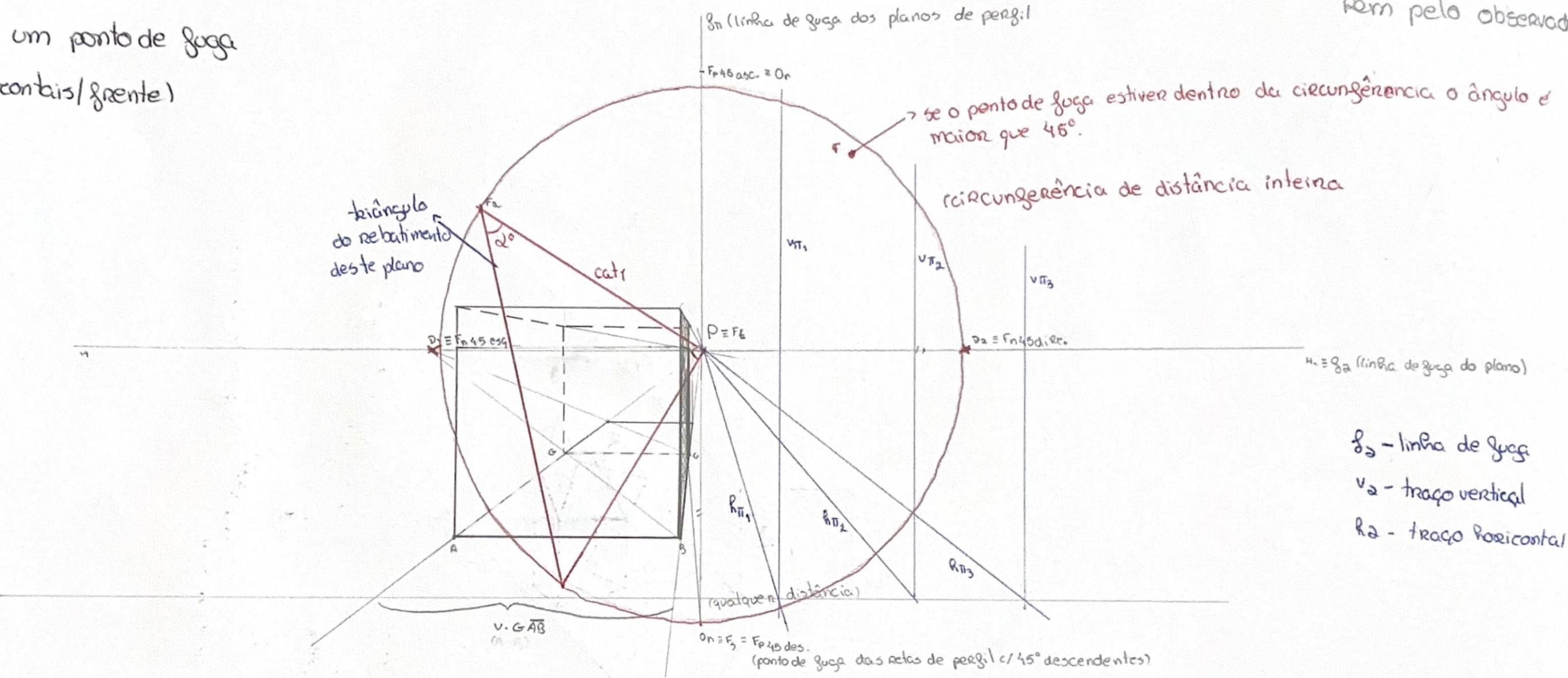


O ponto de fuga é a projeção num quadro de um ponto que está no infinito

Retas não obedecem a um ponto de fuga
(verticais / fronto-horizontais / fronte)

$E_1 \equiv F_1$ (ascendente para a esquerda, o ponto de fuga está acima do observador e para a esq.)

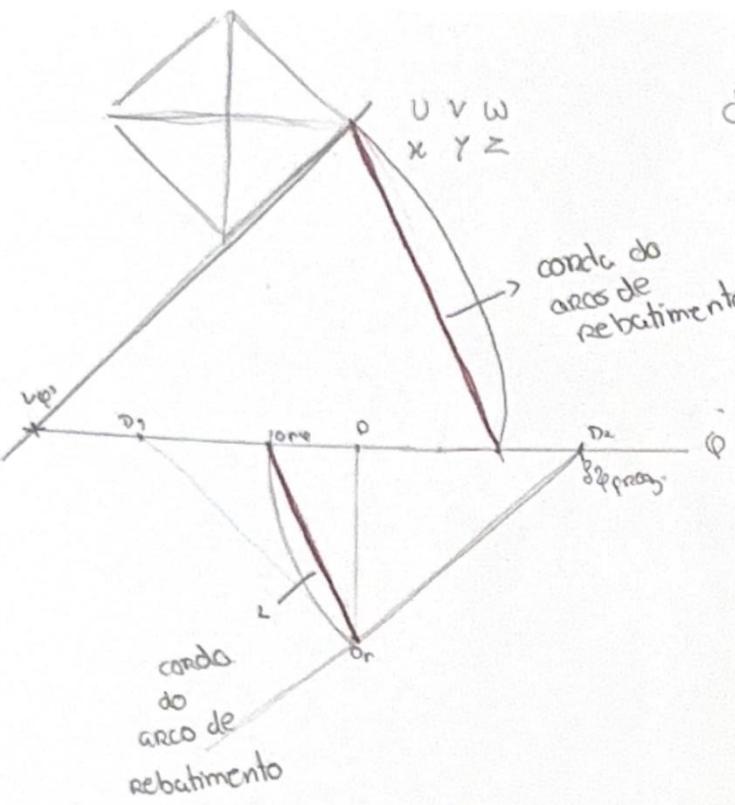
Retas projetantes só o são, só passam pelo observador



g_1 - linha de fuga

v_1 - traço vertical

h_1 - traço horizontal



duas retas paralelas
em perspectiva têm o mesmo
ponto de fuga

Para encontrar pontos de fuga
com os ângulos que quiser

